

Só serão consideradas as respostas devidamente justificadas.

[Cotação]

[3,0] 1. Considere as matrizes

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & 1 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 0 & 2 & 1 \\ -2 & -1 & 2 & 1 & -1 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{4 \times 5}(\mathbb{R}) \quad \text{e} \quad B = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 2 & -2 \\ 1 & 3 & 3 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{5 \times 4}(\mathbb{R})$$

- Justifique que é possível efectuar $3B^\top + 2A$ e AB indicando o número de linhas e o número de colunas de cada uma das matrizes resultantes.
- Determine os elementos $(AB)_{31}$ e $(3B^\top + 2A)_{14}$.
- Atendendo a que a matriz AB é simétrica e que a linha 2 de AB é $(6, 19, 18, -4)$, indique a coluna 2 de AB .

[4,0] 2. Considere a matriz $B = E_3 E_2 E_1 A$, sendo:

$$E_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & 1 \end{bmatrix}, \quad E_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad E_1 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & -5 \end{bmatrix}.$$

- Defina matriz elementar.
- Determine a matriz B sem efectuar a multiplicação de matrizes.
- Indique, justificando, a característica de A .

[2,5] 3. Determine, se possível, a inversa da matriz $C = \begin{bmatrix} 1 & -5 & 0 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{3 \times 3}(\mathbb{R})$.

[5,0] 4. Considere o sistema de equações lineares $AX = B$, em que

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ -\alpha & -\alpha & 0 \\ -2 & -4 & \alpha \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad B = \begin{bmatrix} 1 \\ -\alpha \\ \beta \end{bmatrix},$$

com $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$.

- Discuta o sistema $AX = B$.
- Para $\alpha = 2$ e $\beta = -2$ resolva o sistema $AX = B$ e indique o seu conjunto solução.

[2,0] 5. Calcule o determinante da matriz $G = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 3 & 4 & 2 \\ -1 & 6 & 3 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{3 \times 3}(\mathbb{R})$.

[3,5] 6. Sejam $A \in \mathcal{M}_{p \times n}(\mathbb{K})$ e $B \in \mathcal{M}_{n \times p}(\mathbb{K})$, com $p \neq n$, tais que AB é uma matriz invertível. Mostre que:

- O sistema homogéneo $BX = 0$ é possível e determinado.
- $n > p$.

Fim

1. (a) Atendendo a que $B \in \mathcal{M}_{5 \times 4}(\mathbb{R})$ então $B^\top \in \mathcal{M}_{4 \times 5}(\mathbb{R})$.

Uma vez que o produto de um escalar α por uma matriz M é uma matriz com o mesmo número de linhas e colunas que M , podemos afirmar que $3B^\top \in \mathcal{M}_{4 \times 5}(\mathbb{R})$ e $2A \in \mathcal{M}_{4 \times 5}(\mathbb{R})$. Dado que estas duas matrizes têm o mesmo número de linhas e o mesmo número de colunas então é possível efectuar a sua adição sendo a matriz resultante uma matriz com o mesmo número de linhas e de colunas que as suas constituíntes, ou seja, $3B^\top + 2A \in \mathcal{M}_{4 \times 5}(\mathbb{R})$.

A multiplicação das matrizes A e B é possível se o número de colunas de A for igual ao número de linhas de B . Neste caso, o número de colunas de A é cinco e o número de linhas de B é também cinco. Logo o produto AB existe e terá número de linhas igual ao da matriz A e número de colunas igual ao da matriz B . Tem-se, portanto, que $AB \in \mathcal{M}_{4 \times 4}(\mathbb{R})$.

- (b) O elemento $(3, 1)$ da matriz AB obtém-se através da linha 3 de A e da coluna 1 de B . Assim, tem-se:

$$(AB)_{31} = 2 \times 0 + 3 \times 1 + 0 \times 0 + 2 \times 1 + 1 \times 1 = 6.$$

Para o cálculo do elemento $(3B^\top + 2A)_{14}$, atenda-se a que

$$(3B^\top + 2A)_{14} = (3B^\top)_{14} + (2A)_{14} = 3(B^\top)_{14} + 2A_{14} = 3B_{41} + 2A_{14} = 3 \times 1 + 2 \times 1 = 5.$$

Logo $(AB)_{31} = 6$ e $(3B^\top + 2A)_{14} = 5$.

- (c) Se AB é simétrica, então $(AB)^\top = AB$, logo cada linha i de AB é igual à coluna i de $(AB)^\top$, que coincide com AB . Podemos então afirmar que a coluna 2 de AB é igual à linha 2 de AB que é $(6, 19, 18, -4)$.
2. (a) Uma matriz $E \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$, com $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ e $n \in \mathbb{N}$, diz-se elementar se se obtém da matriz identidade de ordem n , I_n , efectuando uma única transformação elementar (sobre linhas ou colunas).
- (b) A matriz B obtém-se a partir da matriz A efectuando transformações elementares sobre linhas, uma vez que

$$A \xrightarrow{l_1 \leftrightarrow l_2} E_1 A \xrightarrow{l_3 + (1)l_1} E_2 E_1 A \xrightarrow{l_3 + (-3)l_2} E_3 E_2 E_1 A = B,$$

pois $I_3 \xrightarrow{l_1 \leftrightarrow l_2} E_1$, $I_3 \xrightarrow{l_3 + (1)l_1} E_2$ e $I_3 \xrightarrow{l_3 + (-3)l_2} E_3$.

Assim,

$$A \xrightarrow{l_1 \leftrightarrow l_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ -1 & 2 & -5 \end{bmatrix} \xrightarrow{l_3 + (1)l_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 3 & -5 \end{bmatrix} \xrightarrow{l_3 + (-3)l_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = B.$$

- (c) Como se pode verificar na alínea anterior a matriz A é equivalente por linhas à matriz B , sendo B uma matriz em forma de escada com três linhas não nulas. Deste modo podemos concluir que a característica de A é 3, pois corresponde ao número de linhas não nulas de uma matriz em forma de escada equivalente por linhas a A .
3. A matriz C é invertível pois tem característica igual à ordem da matriz (note-se que C está em forma de escada e C tem 3 linhas não nulas, donde $r(C) = 3$). Assim, como

$$[C|I_3] \xrightarrow{l_2 + (-3)l_1} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & -5 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow{l_1 + 5l_2} \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 5 & -15 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

podemos concluir que $C^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 5 & -15 \\ 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$.

4. (a) A matriz ampliada do sistema $AX = B$ é

$$[A|B] = \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ -\alpha & -\alpha & 0 & -\alpha \\ -2 & -4 & \alpha & \beta \end{array} \right].$$

Assim,

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ -\alpha & -\alpha & 0 & -\alpha \\ -2 & -4 & \alpha & \beta \end{array} \right] \xrightarrow{l_2 + (\alpha)l_1} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & \alpha & -\alpha & 0 \\ -2 & -4 & \alpha & \beta \end{array} \right] \xrightarrow{l_3 + 2l_1} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & \alpha & -\alpha & 0 \\ 0 & 0 & \alpha - 2 & \beta + 2 \end{array} \right] (*).$$

• Se $\alpha \neq 0$ e $\alpha \neq 2$ então $r(A) = r([A|B]) = 3$. Como $n = 3$ é o número de incógnitas, podemos afirmar que o sistema é possível e determinado ($\forall \beta \in \mathbb{R}$).

• Se $\alpha = 0$ então, de (*), tem-se:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 & \beta + 2 \end{array} \right] \xrightarrow{l_2 \leftrightarrow l_3} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -2 & \beta + 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right].$$

Neste caso vem $r(A) = 2$ e $r([A|B]) = 2$ independentemente de β (ou seja, $\forall \beta$). Como $n = 3$ é o número de incógnitas do sistema então o mesmo é possível e indeterminado com grau de indeterminação igual a $3 - 2 = 1$.

• Se $\alpha = 2$ então, de (*) vem:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \beta + 2 \end{array} \right].$$

Neste caso tem-se que $r(A) = 2$, e $r([A|B])$ depende do valor de β .

◦ Se $\beta \neq -2$ então $r([A|B]) = 3$ e, como $r(A) = 2$, então o sistema $AX = B$ é impossível.

◦ Se $\beta = -2$ então $r([A|B]) = 2$ e, como $r(A) = 2$, então o sistema $AX = B$ é possível e indeterminado com grau de indeterminação igual a $3 - 2 = 1$.

(b) Substituindo $\alpha = 2$ e $\beta = -2$ em (*), tem-se

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]_{(f.e)} \xrightarrow{\frac{1}{2}l_2} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{l_1 + (-2)l_2} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]_{(f.e.r)}.$$

O sistema $AX = B$ é assim equivalente ao sistema

$$\begin{cases} x + z = 1 \\ y - z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 - z \\ y = z \\ z \in \mathbb{R}. \end{cases}$$

O conjunto solução do sistema é

$$\begin{aligned} CS &= \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = 1 - z, y = z\} \\ &= \{(1 - z, z, z) : z \in \mathbb{R}\}. \end{aligned}$$

5. Calcule-se o determinante da matriz G aplicando o teorema de Laplace, à primeira linha da matriz (ou seja, usando a definição). Atendendo a que a primeira linha de G só tem uma posição não nula, obtem-se:

$$\det(G) = \det \left(\begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 3 & 4 & 2 \\ -1 & 6 & 3 \end{bmatrix} \right) = 2 \times (-1)^{1+2} \times \det \left(\begin{bmatrix} 3 & 2 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \right) = (-2) \times (9 + 2) = -22.$$

6. (a) Suponhamos que o sistema $BX = 0$ é indeterminado (repare que este sistema é homogéneo, portanto uma sua solução é a solução nula, tornando o sistema possível). Então, existe uma solução X_1 do sistema $BX = 0$, não nula. Isto é, $X_1 \neq 0$ e $BX_1 = 0$.

Mas isto implica que

$$(AB)X_1 = A(BX_1) = A0 = 0,$$

ou seja, X_1 é solução não nula do sistema $(AB)X = 0$. Assim sendo, podemos afirmar que o sistema homogéneo $(AB)X = 0$ é indeterminado. Portanto, $r(AB) < p$ (p é o número de incógnitas do sistema $(AB)X = 0$). Mas isto implica que a matriz AB não é invertível. Contradição com o enunciado. Logo, o sistema $BX = 0$ é determinado.

Alternativamente

Considere-se a matriz $(AB)^{-1}A$. Multiplicando, à esquerda, ambos os membros da equação matricial $BX = 0$ por esta matriz, obtemos

$$BX = 0 \Rightarrow (AB)^{-1}ABX = 0 \Rightarrow X = 0.$$

Concluimos assim que $X = 0$ é a única solução do sistema $BX = 0$. Podemos, portanto, afirmar que $BX = 0$ é possível determinado.

- (b) Pela alínea anterior, o sistema $BX = 0$ é determinado, ou seja, $r(B) = p$. Mas por definição de característica, $r(B) \leq n$ (n é o número de linhas de B). Assim sendo temos $r(B) = p \leq n$. Como $p \neq n$, concluímos que $p < n$.

Fim