APRENDER A PARTIR DE EXEMPLOS

Capítulo 18, secções 1 – 2

Resumo

- Agentes aprendizes
- Problemas de aprendizagem
- Abordagens
- Aprendizagem Indutiva
- Aprendizagem de Conceitos
- Aprendizagem baseada em Exemplos

Aprendizagem

- A aprendizagem é essencial em ambientes desconhecidos, i.e., quando o projectista do sistema não possui omnisciência
 - Não consegue antecipar todos os cenários possíveis (e.g. aprender um mapa de um labirinto)
 - Não consegue antecipar todas as alterações com o tempo (e.g. adaptar a novas circunstâncias na bolsa)
 - Não consegue programar a solução (e.g. reconhecimento de imagens)
- A aprendizagem é útil como um método de construção de sistemas,
 - i.e., expõe o agente à realidade em vez de tentar descrevê-la
- A aprendizagem modifica os mecanismos de decisão do agente visando o aumento de desempenho

Agentes aprendizes

Performance standard Critic Sensors . feedback **Environment** changes Performance Learning element element knowledge learning goals xperiments Problem generator **Agent Effectors**

Elementos de aprendizagem

- O desenho do elemento de aprendizagem é ditado por
 - Quais os componentes do elemento de desempenho que devem ser aprendidos
 - Que conhecimento prévio o agente já detém
 - Qual é a representação utilizada pelos componentes
 - Qual o feedback disponível para aprender esses componentes

Componentes a serem aprendidos

- Os componentes de um agente que podem ser aprendidos incluem:
 - Mapeamento entre condições sobre o estado atual e ações
 - Meios de inferência de propriedades relevantes a partir da sequência de percepções
 - Informação sobre a forma como o mundo evolve e sobre os resultados de acções possíveis
 - Informação sobre utilidade, indicando quão desejáveis são os estados do mundo
 - Informação obre o valor das acções, indicando quão desejáveis são
 - Objectivos que descrevem estados que maximizam a utilidade do agente

Conhecimento prévio e representação

- Tipos de representação:
 - Frases em lógica proposicional
 - Frases em lógica de primeira ordem
 - Redes de Bayes
 - •
- Existem algoritmos de aprendizagem para estas formas de representação.
- Vamos focar numa representação factorizada:
 - Inputs: vectores de atributos
 - Outputs: valor numérico contínuo ou valor discreto.

Feedback disponível

Aprendizagem Não Supervisionada

- Descobrir padrões nos valores de entrada sem que sejam especificados os valores de saída (exemplos de treino não estão classificados, por exemplo).
 - Clustering: detectar clusters de exemplos potencialmente úteis
 - Por exemplo, um taxista poderá desenvolver uma noção de "dias com mau transito" sem que lhe tenham sido dados exemplos classificados como tal.

Aprendizagem por Reforço

- Aprendizagem por reforço, através de recompensas ocasionais. É a forma mais geral de aprendizagem.
 - Por exemplo, a ausência de gorjeta no final de uma corrida de táxi poderá indicar que o taxista fez algo de errado

Aprendizagem Supervisionada

 Aprendizagem de uma função a partir de exemplos de valores de entrada e respectivos resultados (respostas correctas para cada instância). Necessita de "professor".

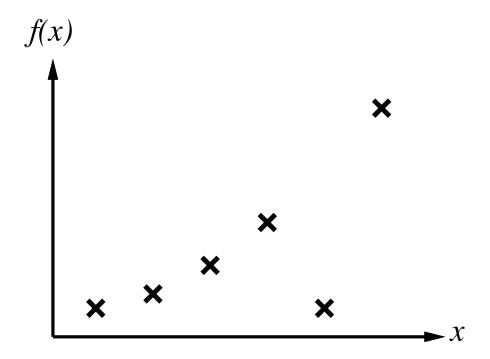
Aprendizagem supervisionada

- Aprender uma função a partir de exemplos dados
 - f é uma função alvo
 - um exemplo é um par (x, f(x))
- Problema da Aprendizagem supervisionada (Aprendizagem Indutiva): encontrar uma hipótese h no espaço de hipóteses tal que h ≈ f, dado um conjunto de treino de exemplos
 - h diz-se consistente quando concorda com f em todos os exemplos
 - h diz-se que generaliza bem se classifica corretamente o valor de y para exemplos novos.
 - Por vezes a função é estocástica: nesse caso, temos que aprender uma distribuição de probabilidade condicional P(Y|x).
- Modelo muito simplificado da aprendizagem humana:
 - ignora conhecimento prévio
 - assume que os exemplos são fornecidos

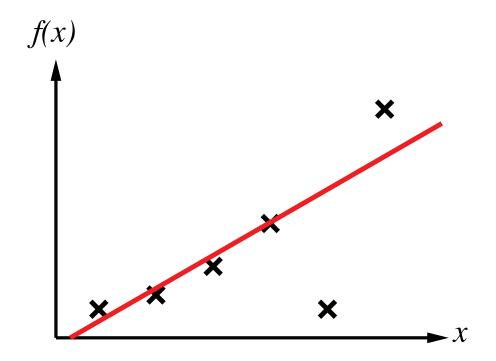
Aprendizagem supervisionada

- Se a função alvo que estivermos a aprender for discreta estamos na presença de um problema de classificação.
- Em particular, se estivermos interessados em funções booleanas dizemos que estamos na presença de um problema de aprendizagem de conceitos.
- O caso de aprendizagem de funções contínuas é designado por regressão (interpolação quando se impõe consistência)
- Todos eles assumem a Hipótese da Aprendizagem Indutiva: "uma hipótese h que aproxime bem a função alvo num conjunto de treino suficientemente grande, também aproximará bem a função alvo num conjunto de exemplos não observados previamente."

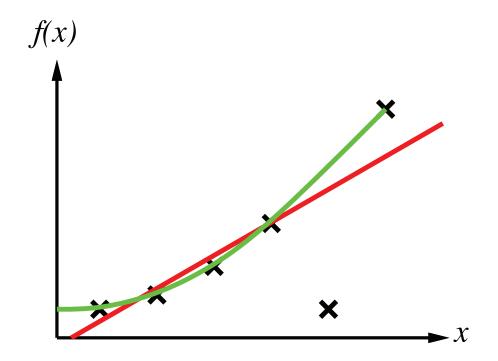
- Escolher um elemento h do espaço de hipoteses H tal que aproxime f no conjunto de treino
- E.g., regressão:



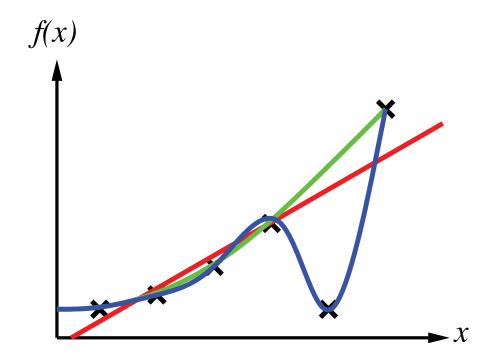
- Escolher um elemento h do espaço de hipoteses H tal que aproxime f no conjunto de treino
- E.g., regressão:



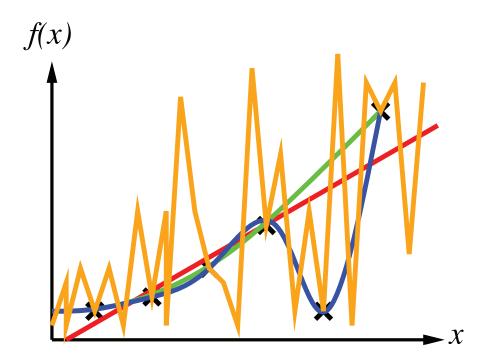
- Escolher um elemento h do espaço de hipoteses H tal que aproxime f no conjunto de treino
- E.g., regressão:



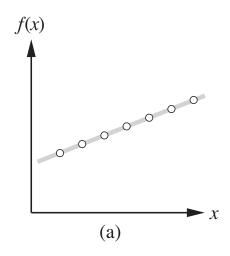
- Escolher um elemento h do espaço de hipoteses H tal que aproxime f no conjunto de treino
- E.g., regressão:



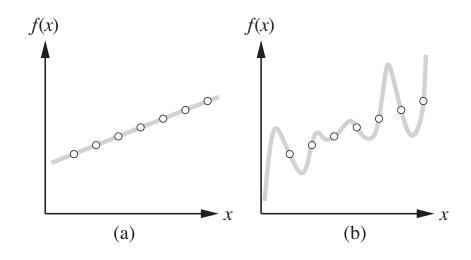
- Escolher um elemento h do espaço de hipoteses H tal que aproxime f no conjunto de treino
- E.g., regressão:



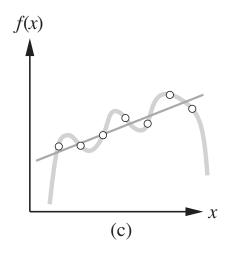
 Navalha de Ockham: preferir a hipótese mais simples consistente com os dados



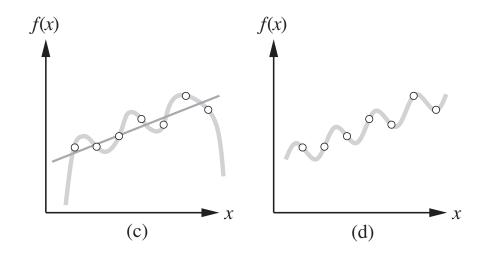
• (a) o polinómio 0.4x+3 é consistente



- (a) o polinómio 0.4x+3 é consistente
- (b) polinómio de grau 7 também é consistente.
- Hipótese (a) é preferível (Navalha de Ockham)



 (a) polinómio de grau 6 – consistente. Dado que apenas temos 7 exemplos, um polinómio que requer 7 parâmetros não parece representar quaisquer padrões nos dados, sendo provável que não generalize bem



- (a) polinómio de grau 6 consistente. Dado que apenas temos 7 exemplos, um polinómio que requer 7 parâmetros não parece representar quaisquer padrões nos dados, sendo provável que não generalize bem
- (b) se o conjunto de hipóteses contemplar polinómios em x e em sin(x), então a função ax + b + c sin(x) também é consistente, sendo significativamente mais simples do que (a).
- Demonstra a importância de uma boa escolha do conjunto de hipóteses H.
- É no entanto preciso não exagerar em H (e.g. aprender máquinas de Turing)
 - tradeoff entre expressividade e complexidade de aprender e de usar.

Aprendizagem de Conceitos

Dados

- Instâncias X descritas por vetores de atributos
- Espaço de hipóteses H
- Conceito alvo c: X → {0,1}
- Exemplos de treino D positivos e negativos

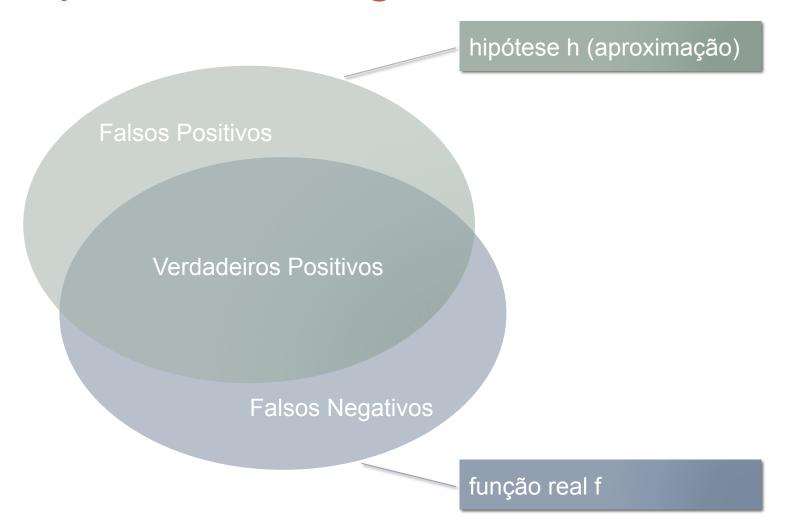
Determinar

Uma hipótese h no espaço de hipóteses H tal que h(x) = c(x) para todo o x.

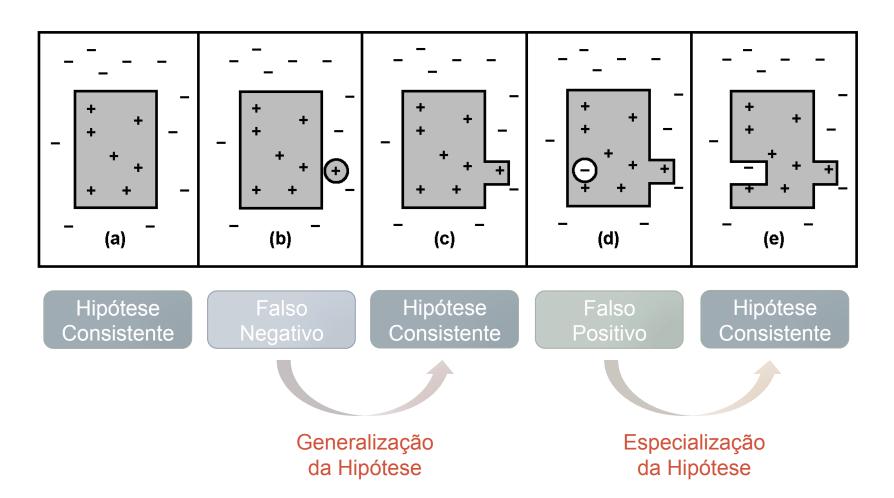
Exemplo (T. Mitchell)

Sky	AirTemp	Humidity	Wind	Water	Forecast	Sport?
Sunny	Warm	Normal	Strong	Warm	Same	1
Sunny	Warm	High	Strong	Warm	Same	1
Rainy	Cold	High	Strong	Warm	Change	0
Sunny	Warm	High	Strong	Cool	Change	1

Falsos positivos e negativos



Tratar falsos positivos e negativos



- Comecemos por considerar hipótese conjuntivas com restrições simples nos valores de atributos. Cada restrição pode ser:
 - Um valor específico (e.g. "Water=Warm")
 - Indiferente (e.g. "Water=?")
 - Nenhum valor permitido (e.g., "Water=_")

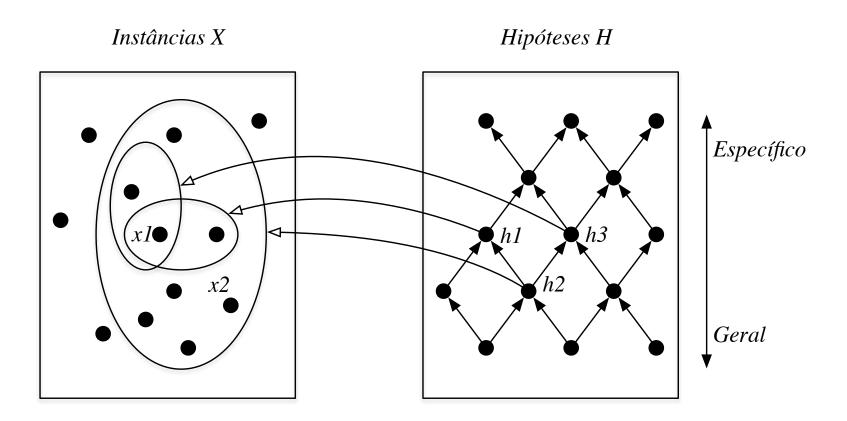
Exemplos

- h₁=<?,Cold,High,?,?,?>
- h₂=<?,?,?,?,?,?>
- h₃=<_,_,_,_,>

Satisfação e ordenação de hipóteses

- Uma instância x satisfaz uma hipótese h sse h(x) = 1
 - Exemplo
 - A hipótese h=<Sunny,?,High,?,?,?> é satisfeita pela instância
 <Sunny,Warm,High,Strong,Cool,Same>
 - e não é satisfeita pela instância
 Sunny, Warm, Normal, Strong, Cool, Same>
- Uma hipótese h_i é mais geral do que uma hipótese h_j sse todas as instâncias que satisfazem h_i também satisfazem h_i (h_i ≥ h_j)
- Esta ordem parcial é induzida pela ordem parcial entre restrições simples nos valores do atributo.
 - Exemplo
 - h₁=<Sunny,?,?,?,?,?>
 - h₂=<Sunny,?,High,?,?,?>
 - h₃=<Rainy,?,High,?,?,?>
 - Logo h₁ ≥ h₂ (h₁ é mais geral do que h₂)
 - Nota: duas hipóteses podem ser incomparáveis (h₁ e h₃)

Satisfação e ordenação de hipóteses



x1=<Sunny, Warm, High, Strong, Cool, Same> x2=<Sunny, Warm, High, Light, Warm, Same> h1=<Sunny, ?, ?, Strong, ?, ?> h2=<Sunny, ?, ?, ?, ?, ?> h3=<Sunny, ?, ?, ?, Cool, ?>

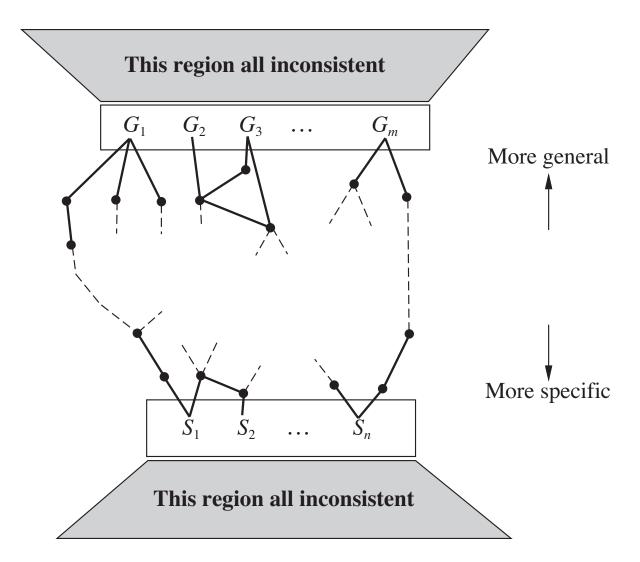
 Dado um conjunto de hipóteses qualquer, dizemos que h é maximamente específica, se não existir outra hipótese h' tal que h ≥ h'

 Dado um conjunto de hipóteses qualquer, dizemos que h é maximamente geral, se não existir outra hipótese h' tal que h' ≥ h

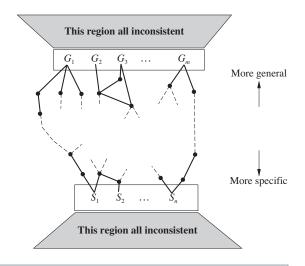
Eliminação de Candidatos

- Algoritmo proposto por Mitchell que efectua a procura no espaço de versões (Version Space - VS), o conjunto de todas as hipóteses consistentes com os exemplos apresentados.
- Uma hipótese h é consistente com um conjunto de treino D sse h(x)=c(x) para todo o exemplo de treino <x,c(x)> em D.
- O algoritmo funciona mantendo duas fronteiras
 - G: fronteira mais geral das hipóteses consistentes com os exemplos D
 - S: fronteira mais específica das hipóteses consistentes com os exemplos D

O Espaço de Versões (VS)



Evolução das fronteiras



Seja S_i uma hipótese em S e um novo exemplo

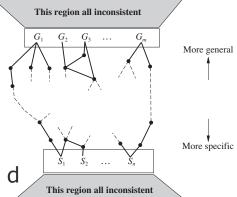
- Se for um falso positivo para S_i, então eliminar S_i de S pois não se pode especializar S_i.
- Se for um falso negativo para S_i então substituímo-la pelas suas generalizações imediatas, desde que mais específicas do que algum elemento de G

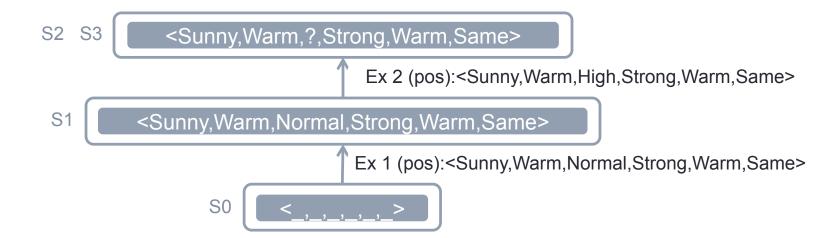
Seja G_i uma hipótese em G e um novo exemplo

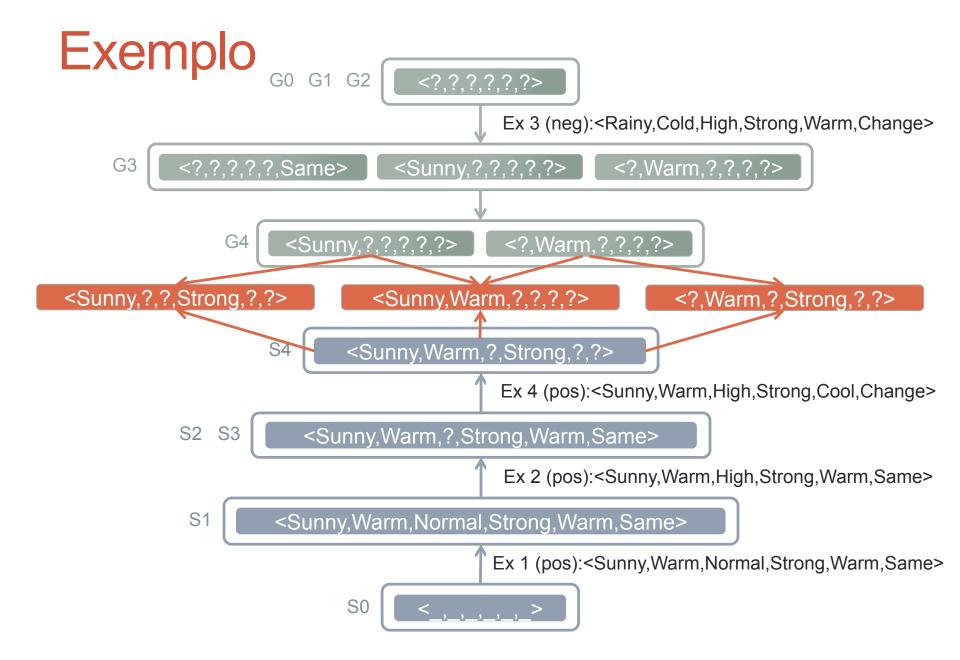
- Se for um falso negativo para G_i, então eliminar G_i de G pois não se pode generalizar G_i.
- Se for um falso positivo para G_i então substituímo-la pelas suas especializações imediatas, desde que mais gerais do que algum elemento de S

Algoritmo de Eliminação de Candidatos

- S contém a(s) hipóteses mais específicas de H
- G contém a(s) hipóteses mais gerais de H
- Para cada exemplo de treino d, fazer
 - Se d é um exemplo positivo
 - Remover de G qualquer hipótese inconsistente com d
 - Para cada hipótese s em S que não é consistente com d
 - Retirar s de S
 - Adicionar a S todas as generalizações minimais h de s tal que h é consistente com d, e algum membro de G é mais geral do que h
 - Retirar de S qualquer hipótese que seja mais geral do que outra hipótese em S
 - Se d é um exemplo negativo
 - Remover de S qualquer hipótese inconsistente com d
 - · Para cada hipótese g em G que não é consistente com d
 - Retirar g de G
 - Adicionar a G todas as especializações minimais h de g tal que h é consistente com d e algum membro de S é mais específico do que h
 - Retirar de G qualquer hipótese que seja menos geral do que outra hipótese em G

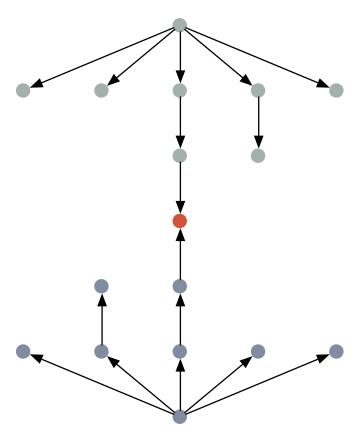






Algoritmo de Eliminação de Candidatos

Árvore de especialização (G)



Árvore de generalização (S)

A hipótese mais geral é satisfeita por todos os exemplos

Instâncias negativas especializam hipóteses gerais

Instâncias positivas eliminam hipóteses gerais

Eventualmente as instâncias positivas e negativas poderão forçar as hipóteses gerais e específicas a convergir para uma solução única

Instâncias negativas eliminam hipóteses específicas

Instâncias positivas generalizam hipóteses específicas

A hipótese mais específica não é satisfeita por qualquer exemplo

Propriedades das fronteiras

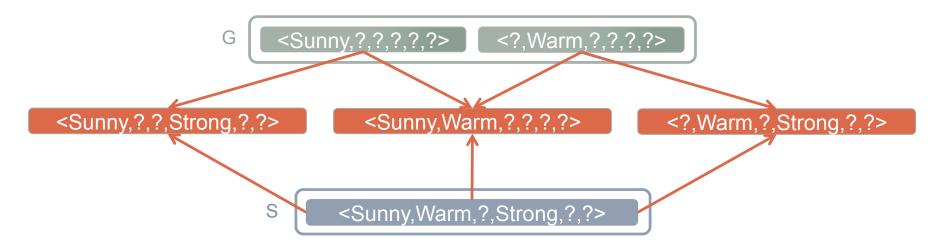
• S

- Pode ser vista como um sumário dos exemplos positivos
- Qualquer hipótese mais geral do que S cobre todos os exemplos positivos
- Outras hipóteses não conseguem cobrir pelo menos um exemplo positivo

• G

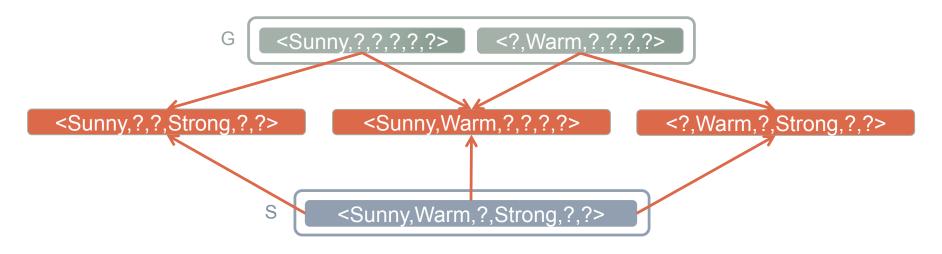
- Pode ser vista como um sumário dos exemplos negativos
- Qualquer hipótese mais específica do que G não cobre nenhum exemplo negativo
- Outras hipóteses cobrem pelo menos um exemplo negativo

Que exemplo tratar a seguir?



- Se o algoritmo pudesse escolher o próximo exemplo usado, qual seria o melhor?
- Idealmente, escolher um exemplo que fosse classificado positivamente por metade das hipóteses em VS. Em qualquer caso (exemplo positivo ou negativo), iria eliminar metade das hipóteses.
 - Por exemplo: <Sunny,Warm,Normal,Light,Warm,Same>

Classificação de novas instâncias



- Classificar um exemplo (pos ou neg) se todas as hipóteses do VS concordarem na sua classificação. Caso contrário:
 - Rejeitar ou
 - Maioria (vamos adoptar esta estratégia)

```
<Sunny,Warm,Normal,Strong,Cool,Change>
<Rainy,Cold,Normal,Weak,Warm,Same>
<Sunny,Warm,Normal,Weak,Warm,Same>
<Sunny,Cold,Normal,Strong,Warm,Same>
```

Positivo (classificado + por todas as hipóteses) Negativo (classificado - por todas as hipóteses) Indefinido (classificado + por 1/2 das hipóteses) Negativo? (classificado - por 2/3 das hipóteses)

Propriedades do algoritmo

- O algoritmo de eliminação de candidatos é incremental
- ©Efectua o menor compromisso (tal como no POP)
- ©O algoritmo converge para o conceito alvo pretendido se forem dados exemplos de treino suficientes (pelo menos log₂ |VS|)
- Se existir ruído ou o domínio não contiver atributos suficientes para a classificação exacta, o espaço de versões colapsa (um dos conjuntos S ou G fica vazio)
- ©O algoritmo com o espaço de hipóteses apresentado não permite aprender conceitos disjuntivos.
- ©Caso seja permitida disjunção ilimitada no espaço de hipóteses, então o algoritmo só conseguirá classificar os exemplos dados (não generaliza).
- ©Para alguns espaços de hipóteses o número de elementos de S e de G podem crescer exponencialmente.

Sumário

- Aprendizagem essencial para lidar com ambientes desconhecidos
- Agente aprendiz = elemento de desempenho + elemento de aprendizagem.
- No caso da aprendizagem indutiva, o objectivo consiste em encontrar uma hipótese simples que é aproximadamente consistente com os exemplos de treino.
- Aprendizagem de conceitos é um caso particular de aprendizagem indutiva onde se pretende aprender uma função booleana a partir de exemplos dados.
- O algoritmo de eliminação de candidatos mantém as fronteiras de hipóteses maximamente específicas e maximamente gerais.