

Proposição

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$ e

$$A \xrightarrow{(linhas)} B,$$

então

$$\det A = 0 \text{ se, e só se, } \det B = 0.$$

Teorema

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$. Tem-se

$$\underline{\underline{A \text{ é invertível} \quad \text{se, e só se, } \det A \neq 0.}}$$

Proposição

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$ e

$$A \xrightarrow{(linhas)} B,$$

então

$$\det A = 0 \text{ se, e só se, } \det B = 0.$$

Teorema

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$. Tem-se

$$\underline{\underline{A \text{ é invertível} \quad \text{se, e só se, } \det A \neq 0.}}$$

Proposição

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$ e

$$A \xrightarrow{(linhas)} B,$$

então

$$\det A = 0 \text{ se, e só se, } \det B = 0.$$

Teorema

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$. Tem-se

$$\underline{\underline{A \text{ é invertível} \quad \text{se, e só se, } \det A \neq 0.}}$$

Proposição

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$ e

$$A \xrightarrow{(linhas)} B,$$

então

$$\det A = 0 \text{ se, e só se, } \det B = 0.$$

Teorema

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$. Tem-se

$$\underline{\underline{A \text{ é invertível} \quad \text{se, e só se, } \det A \neq 0.}}$$



3.4 Determinante do produto de matrizes

Teorema

- Sejam $A, B \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$. Tem-se

$$\det(AB) = \det A \det B.$$

- Mais geralmente, se $t \geq 2$ e $A_1, \dots, A_t \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$ então

$$\det(A_1 \cdots A_t) = \det A_1 \cdots \det A_t.$$

Proposição

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$ uma matriz invertível (então, $\det A \neq 0$). Tem-se

$$\det A^{-1} = \frac{1}{\det A}.$$

3.4 Determinante do produto de matrizes

Teorema

- Sejam $A, B \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$. Tem-se

$$\det(AB) = \det A \det B.$$

- Mais geralmente, se $t \geq 2$ e $A_1, \dots, A_t \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$ então

$$\det(A_1 \cdots A_t) = \det A_1 \cdots \det A_t.$$

Proposição

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$ uma matriz invertível (então, $\det A \neq 0$). Tem-se

$$\det A^{-1} = \frac{1}{\det A}.$$

3.4 Determinante do produto de matrizes

Teorema

- Sejam $A, B \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$. Tem-se

$$\det(AB) = \det A \det B.$$

- Mais geralmente, se $t \geq 2$ e $A_1, \dots, A_t \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$ então

$$\det(A_1 \cdots A_t) = \det A_1 \cdots \det A_t.$$

Proposição

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$ uma matriz invertível (então, $\det A \neq 0$). Tem-se

$$\det A^{-1} = \frac{1}{\det A}.$$

3.5 Cálculo da inversa a partir da adjunta

Definição

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$, com $n \geq 2$.

- 1 Chamamos **matriz dos complementos algébricos** de A à matriz dos seus complementos algébricos e denotamo-la por $\hat{A}$.
- 2 Chamamos **adjunta** de A à matriz transposta da matriz $\hat{A}$ e denotamo-la por $\text{adj } A$, isto é,

$$(\text{adj } A) = \hat{A}^T$$

Exemplo

Seja $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \\ -2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$.

Para determinar a matriz dos complementos algébricos:

3.5 Cálculo da inversa a partir da adjunta

Definição

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$, com $n \geq 2$.

- 1 Chamamos **matriz dos complementos algébricos** de A à matriz dos seus complementos algébricos e denotamo-la por $\hat{A}$.
- 2 Chamamos **adjunta** de A à matriz transposta da matriz $\hat{A}$ e denotamo-la por $\text{adj } A$, isto é,

$$(\text{adj } A) = \hat{A}^T$$

Exemplo

$$\text{Seja } A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \\ -2 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Para determinar a matriz dos complementos algébricos:

$$\begin{aligned}\hat{A}_{12} &= (-1)^{1+2} \det A(1|2) = (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} -1 & 3 \\ -2 & 1 \end{vmatrix} = -(-1 + 6) = -5 \\ \hat{A}_{23} &= (-1)^{2+3} \det A(2|3) = (-1)^{2+3} \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 0 \end{vmatrix} = -(0 + 2) = -2 \\ \hat{A}_{31} &= (-1)^{3+1} \det A(3|1) = (-1)^{3+1} \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = (3 - 0) = 3 \dots\end{aligned}$$

Então,

$$\hat{A} = \begin{bmatrix} \hat{A}_{11} & \hat{A}_{12} & \hat{A}_{13} \\ \hat{A}_{21} & \hat{A}_{22} & \hat{A}_{23} \\ \hat{A}_{31} & \hat{A}_{32} & \hat{A}_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -5 & 4 \\ -1 & 0 & -2 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

A adjunta de A é então dada por

$$\text{adj } A = (\hat{A})^T = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 \\ -5 & 0 & 0 \\ 4 & -2 & 1 \end{bmatrix}.$$

$$\begin{aligned}\hat{A}_{12} &= (-1)^{1+2} \det A(1|2) = (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} -1 & 3 \\ -2 & 1 \end{vmatrix} = -(-1 + 6) = -5 \\ \hat{A}_{23} &= (-1)^{2+3} \det A(2|3) = (-1)^{2+3} \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 0 \end{vmatrix} = -(0 + 2) = -2 \\ \hat{A}_{31} &= (-1)^{3+1} \det A(3|1) = (-1)^{3+1} \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = (3 - 0) = 3 \dots\end{aligned}$$

Então,

$$\hat{A} = \begin{bmatrix} \hat{A}_{11} & \hat{A}_{12} & \hat{A}_{13} \\ \hat{A}_{21} & \hat{A}_{22} & \hat{A}_{23} \\ \hat{A}_{31} & \hat{A}_{32} & \hat{A}_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -5 & 4 \\ -1 & 0 & -2 \\ 3 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

A adjunta de A é então dada por

$$\text{adj } A = (\hat{A})^T = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 \\ -5 & 0 & 0 \\ 4 & -2 & 1 \end{bmatrix}.$$

Teorema

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$. Tem-se

(a)

$$A \operatorname{adj} A = \begin{bmatrix} \det A & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \det A & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & \det A \end{bmatrix} = (\det A) I_n.$$

(b) Se A é invertível então

$$\underline{\underline{A^{-1} = \frac{1}{\det A} \operatorname{adj} A.}}$$

Observação

Para estabelecer (a) temos de observar que:

- ① $\det A \stackrel{\text{Lapl.}}{=} \sum_{j=1}^n A_{ij} \hat{A}_{ij} = A_{i1} \hat{A}_{i1} + A_{i2} \hat{A}_{i2} + \cdots + A_{in} \hat{A}_{in}, \quad \text{para } i = 1, 2, \dots, n;$
- ② $A_{i1} \hat{A}_{j1} + A_{i2} \hat{A}_{j2} + \cdots + A_{in} \hat{A}_{jn} = 0, \quad \text{para } i \neq j.$

Teorema

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$. Tem-se

(a)

$$A \operatorname{adj} A = \begin{bmatrix} \det A & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \det A & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & \det A \end{bmatrix} = (\det A) I_n.$$

(b) Se A é invertível então

$$\underline{\underline{A^{-1} = \frac{1}{\det A} \operatorname{adj} A.}}$$

Observação

Para estabelecer (a) temos de observar que:

- ① $\det A \stackrel{\text{Lapl.}}{=} \sum_{\ell_i} A_{i1} \hat{A}_{i1} + A_{i2} \hat{A}_{i2} + \cdots + A_{in} \hat{A}_{in}, \quad \text{para } i = 1, 2, \dots, n;$
- ② $A_{i1} \hat{A}_{j1} + A_{i2} \hat{A}_{j2} + \cdots + A_{in} \hat{A}_{jn} = 0, \quad \text{para } i \neq j.$

Teorema

Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{K})$. Tem-se

(a)

$$A \operatorname{adj} A = \begin{bmatrix} \det A & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \det A & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & \det A \end{bmatrix} = (\det A) I_n.$$

(b) Se A é invertível então

$$\underline{\underline{A^{-1} = \frac{1}{\det A} \operatorname{adj} A.}}$$

Observação

Para estabelecer (a) temos de observar que:

- ① $\det A \stackrel{\text{Lapl.}}{=} \sum_{j=1}^n A_{ij} \hat{A}_{j1} + A_{i2} \hat{A}_{j2} + \dots + A_{in} \hat{A}_{jn}, \quad \text{para } i = 1, 2, \dots, n;$
- ② $A_{i1} \hat{A}_{j1} + A_{i2} \hat{A}_{j2} + \dots + A_{in} \hat{A}_{jn} = 0, \quad \text{para } i \neq j.$

Exemplo

Se $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \\ -2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ temos $\det A = -5 \neq 0$, então A é invertível. Pelo

Teorema,

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \text{adj } A = -\frac{1}{5} \begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 \\ -5 & 0 & 0 \\ 4 & -2 & 1 \end{bmatrix}.$$

Exemplo

Se $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \\ -2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ temos $\det A = -5 \neq 0$, então A é invertível. Pelo Teorema,

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \text{adj } A = -\frac{1}{5} \begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 \\ -5 & 0 & 0 \\ 4 & -2 & 1 \end{bmatrix}.$$

3.6 Regra de Cramer

Recorde-se a definição de sistema de Cramer:

Definição

Sistema de Cramer é um sistema de equações lineares em que a matriz simples do sistema é quadrada e invertível ($\det A \neq 0$).

Teorema (Regra de Cramer)

Seja $AX = B$ um sistema de n equações a n incógnitas, tal que, A é invertível. A única solução do sistema é

$$x_1 = \frac{\det A_1}{\det A}, \quad \dots, \quad x_n = \frac{\det A_n}{\det A}$$

em que A_j é a matriz que resulta substituindo a j -ésima coluna de A por B .

3.6 Regra de Cramer

Recorde-se a definição de sistema de Cramer:

Definição

Sistema de Cramer é um sistema de equações lineares em que a matriz simples do sistema é quadrada e invertível ($\det A \neq 0$).

Teorema (Regra de Cramer)

Seja $AX = B$ um sistema de n equações a n incógnitas, tal que, A é invertível. A única solução do sistema é

$$x_1 = \frac{\det A_1}{\det A}, \quad \dots, \quad x_n = \frac{\det A_n}{\det A}$$

em que A_j é a matriz que resulta substituindo a j -ésima coluna de A por B .

Exemplo

Considere o sistema $\begin{cases} 3x_1 + 3x_2 + x_3 = 4 \\ x_1 + 2x_2 - x_3 = 0 \\ 2x_1 + x_2 + x_3 = 3 \end{cases}$. A matriz simples do sistema é

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

e a matriz dos termos independentes é

$$B = \begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ 3 \end{bmatrix}$$

Como $\det A = -3 \neq 0$, então A é invertível e estamos perante um sistema de Cramer.

Exemplo

Considere o sistema $\begin{cases} 3x_1 + 3x_2 + x_3 = 4 \\ x_1 + 2x_2 - x_3 = 0 \\ 2x_1 + x_2 + x_3 = 3 \end{cases}$. A matriz simples do sistema é

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

e a matriz dos termos independentes é

$$B = \begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ 3 \end{bmatrix}$$

Como $\det A = -3 \neq 0$, então A é invertível e estamos perante um sistema de Cramer.

Pela Regra de Cramer,

$$x_1 = \frac{\begin{vmatrix} 4 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix}}{-3} = 1, \quad x_2 = \frac{\begin{vmatrix} 3 & 4 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 2 & 3 & 1 \end{vmatrix}}{-3} = 0, \quad x_3 = \frac{\begin{vmatrix} 3 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 3 \end{vmatrix}}{-3} = 1.$$

Exercícios Propostos Para Trabalho do Aluno:

3.2, 3.3, 3.4(a), 3.6, 3.14, 3.15, 3.19, 3.28, 3.29, 3.32