

# *Fundamentos de Sistemas de Operação*

---

Unix Windows NT Netware MacOS DOS/VS Vax/VMS  
Linux Solaris HP/UX AIX Mach Chorus

## *Parte II: Gestão de Memória*

### *Introdução*

# Processo: o Conceito

## ■ O Conceito de Processo

- Uma definição muito simples: um Programa em Execução
- Usa recursos *hardware* de um sistema computacional:
  - Processador (gasta tempo/ciclos de processador)
  - Memória
  - I/O (periféricos)
- Usa recursos/serviços *software*:
  - Ficheiros
  - Outros recursos/serviços: acesso a dados remotos; execução remota de procedimentos; memória partilhada; semáforos, etc.

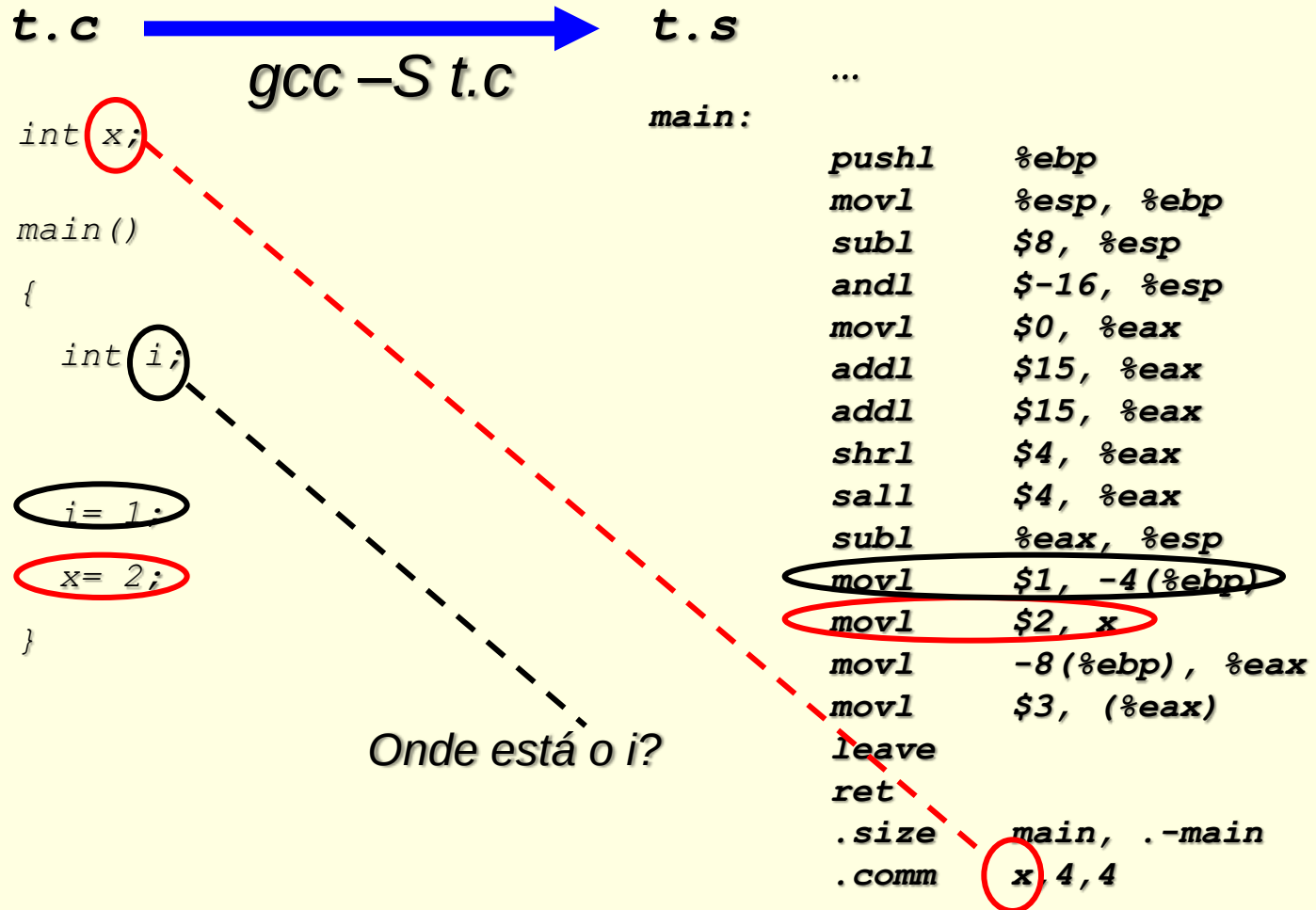
# *O que é um Programa? (visão simplificada)*

- 1: O Programa Fonte (3GL's: C, FORTRAN, ...)
  - Código
    - Programa Principal
    - Rotinas: Funções e Procedimentos
  - Dados
    - Constantes vs. Variáveis
    - Dados Globais vs. Locais
    - Dados Estáticos vs. Dinâmicos

# *O que é um Programa? (visão simplificada)*

- 2: O ficheiro (“programa”) Objecto
  - Código máquina
    - Programa Principal
    - Rotinas do programa fonte: Funções e Procedimentos
  - Dados
    - Constantes
    - Variáveis inicializadas, dimensão da zona que vai conter as variáveis não-inicializadas
  - Referências a “Objectos” externos
    - Rotinas da Biblioteca de Suporte da Linguagem
    - Dados externos

# O que é um Programa? (do C ao assembly)



# O que é um Programa? (ficheiro objecto)

gcc -c t.c → t.o

objdump -D t.o

```
...  
00000000 <main>:  
0: 55  
1: 89 e5  
3: 83 ec 08  
6: 83 e4 f0  
9: b8 00 00 00 00  
e: 83 c0 0f  
11: 83 c0 0f  
14: c1 e8 04  
17: c1 e0 04  
1a: 29 c4  
1c: c7 45 fc 01 00 00 00  
23: c7 05 dc 95 04 08 02  
2a: 00 00 00  
2d: 8b 45 f8  
30: c7 00 03 00 00 00  
36: c9  
37: c3
```

```
push    %ebp  
mov     %esp, %ebp  
sub     $0x8, %esp  
and     $0xffffffff0, %esp  
mov     $0x0, %eax  
add     $0xf, %eax  
add     $0xf, %eax  
shr     $0x4, %eax  
shl     $0x4, %eax  
sub     %eax, %esp  
movl    $0x1, 0xffffffffc(%ebp)  
movl    $0x2, 0x0  
  
mov     0xffffffff8(%ebp), %eax  
movl    $0x3, (%eax)  
leave  
ret
```

O programa  
começa no  
endereço 0?

Onde é guardada a  
variável i?

A variável x é  
guardada no  
endereço 0?

# O que é um Programa? (ficheiro executável)

```
gcc -o t.exe t.c
```

```
08048374 <main>:  
8048374: 55  
8048375: 89 e5  
8048377: 83 ec 08  
804837a: 83 e4 f0  
804837d: b8 00 00 00 00  
8048382: 83 c0 0f  
8048385: 83 c0 0f  
8048388: 91 e8 04  
804838b: c1 e0 04  
804838e: 29 c4  
8048390: c7 45 fc 01 00 00 00  
8048397: c7 05 dc 95 04 08 02  
804839e: 00 00 00  
80483a1: 8b 45 f8  
80483a4: c7 00 03 00 00 00  
80483aa: c9  
80483ab: c3
```

O código executável do programa é para ser carregado em memória a partir da posição 0x8048374

```
objdump -D t.exe
```

```
push    %ebp  
mov     %esp,%ebp  
sub     $0x8,%esp  
and     $0xffffffff0,%esp  
mov     $0x0,%eax  
add     $0xf,%eax  
add     $0xf,%eax  
shr     $0x4,%eax  
shl     $0x4,%eax  
sub     %eax,%esp  
movl    $0x1,0xffffffffc(%ebp)  
movl    $0x2,0x80495dc  
  
mov     0xffffffff8(%ebp),%eax  
movl    $0x3,(%eax)  
leave  
ret
```

A variável i é guardada no endereço ebp-4, que é um endereço no stack

A variável x é guardada no endereço 0x80495dc

# Execução de um Programa (simulação)

- (1) *IP contém endereço de arranque do programa.*
- (2) *O endereço é "emitido" para a memória (no address bus) juntamente com a indicação de que se trata de um READ.*
- (3) *A memória entrega os bytes.*
- (4) *A unidade de controlo decodifica a instrução; se é válida, despacha-a para ser executada.*
- (5) *O IP é incrementado; fica a "apontar" (contém o endereço) da instrução seguinte.*
- (6) *Todo o processo é repetido...*

**main:**



```

...
pushl    %ebp
movl     %esp, %ebp
subl     $8, %esp
andl     $-16, %esp
movl     $0, %eax
addl     $15, %eax
addl     $15, %eax
shrl     $4, %eax
sall     $4, %eax
subl     %eax, %esp
movl     $1, -4(%ebp)
movl     $2, x
movl     -8(%ebp), %eax
movl     $3, (%eax)
leave
ret
.size    main, .-main
.comm    x, 4, 4
    
```

# Execução de um Programa (simulação)

Execução de uma instrução que acede a memória:

```
movl $1, -4(%ebp)
```

(para a dupla-word (32 bits) que fica localizada quatro posições abaixo da posição apontada pelo ebp é transferido o valor 1). Como?

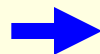
- (1) O endereço efectivo é calculado: é o valor de ebp subtraído de 4.
- (2) O endereço efectivo é colocado no address bus.
- (3) O valor 1 é colocado no data bus.
- (4) É dada uma ordem de WRITE para a memória.

**main:**

...

```

pushl    %ebp
movl     %esp, %ebp
subl     $8, %esp
andl     $-16, %esp
movl     $0, %eax
addl     $15, %eax
addl     $15, %eax
shrl     $4, %eax
sall     $4, %eax
subl     %eax, %esp
movl     $1, -4(%ebp)
movl     $2, x
movl     -8(%ebp), %eax
movl     $3, (%eax)
leave
ret
.size    main, .-main
.comm    x, 4, 4
    
```

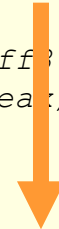


# Execução de um Programa (simulação)

```
...
08048374 <main>:
8048374: 55                push    %ebp
8048375: 89 e5            mov     %esp,%ebp
8048377: 83 ec 08        sub     $0x8,%esp
804837a: 83 e4 f0        and     $0xffffffff0,%esp
804837d: b8 00 00 00 00  mov     $0x0,%eax
8048382: 83 c0 0f        add     $0xf,%eax
8048385: 83 c0 0f        add     $0xf,%eax
8048388: c1 e8 04        shr     $0x4,%eax
804838b: c1 e0 04        shl     $0x4,%eax
804838e: 29 c4        sub     %eax,%esp
8048390: c7 45 fc 01 00 00 00  movl    $0x1,0xffffffffc(%ebp)
8048397: c7 05 dc 95 04 08 02  movl    $0x2,0x80495dc
804839e: 00 00 00
80483a1: 8b 45 f8        mov     0xffffffff3(%ebp),%eax
80483a4: c7 00 03 00 00 00  movl    $0x3,(%eax)
80483aa: c9            leave
80483ab: c3            ret
```

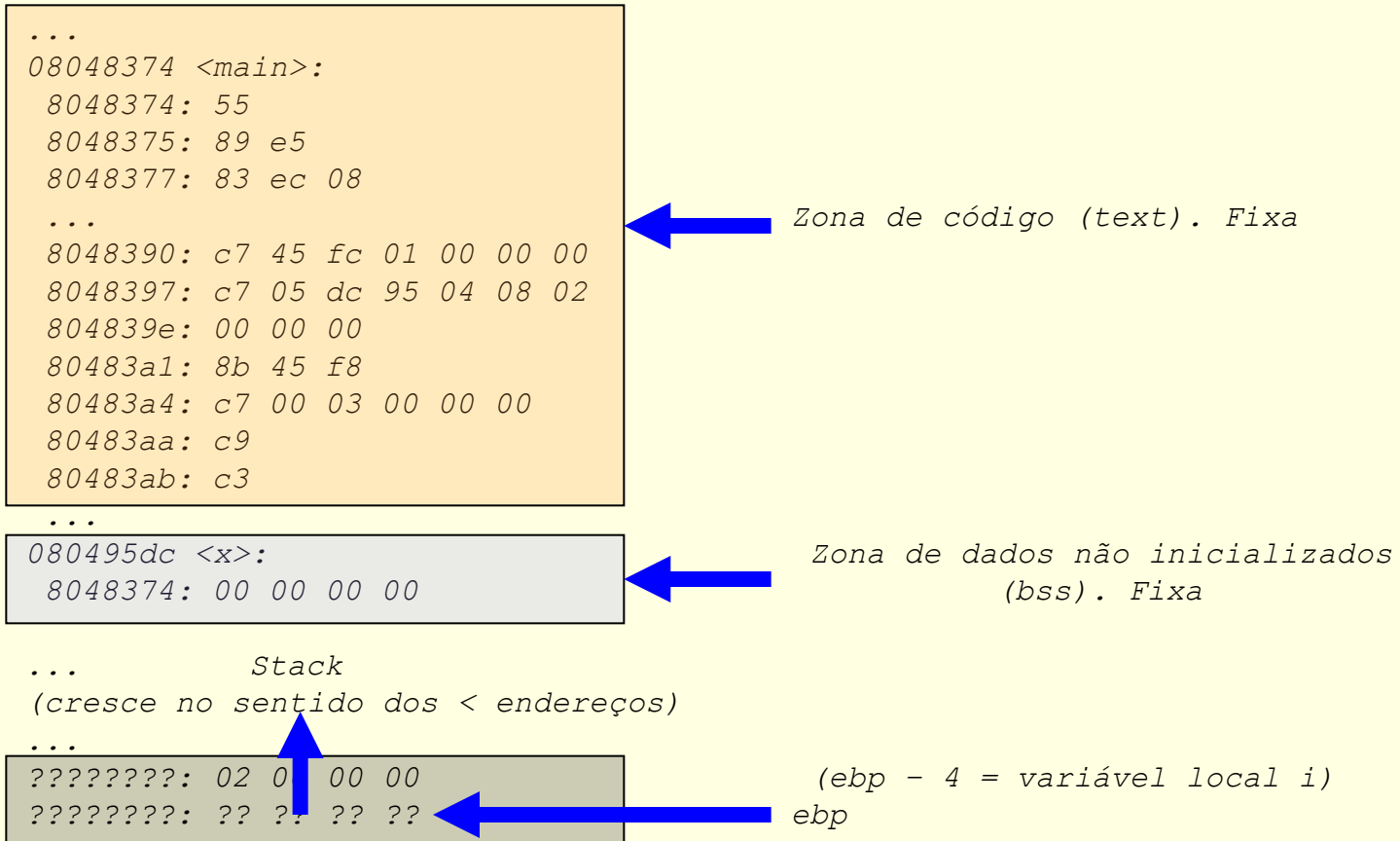


O IP “percorre” estes endereços  
(i.e., injecta-os no bus de endereços)  
para que o CPU “receba” as instruções...



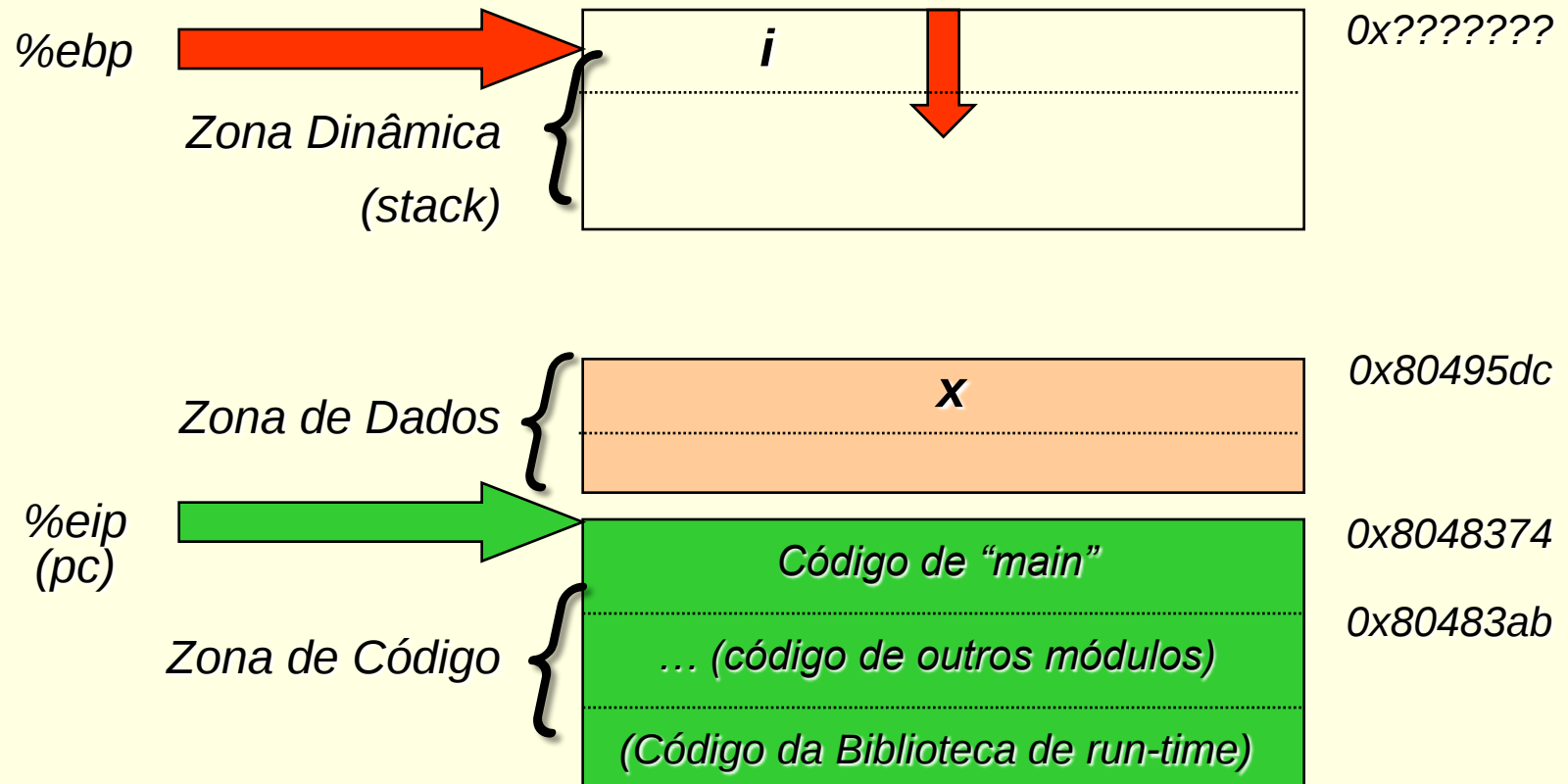
Injectando este valor no bus de endereços  
accede-se à variável x

# *Espaço de Endereçamento (deduzido a partir do programa executável)*



# Mapa (incompleto) do Espaço de Endereçamento

(Linux, conclusões obtidas observando o ficheiro executável)



# *Fundamentos de Sistemas de Operação*

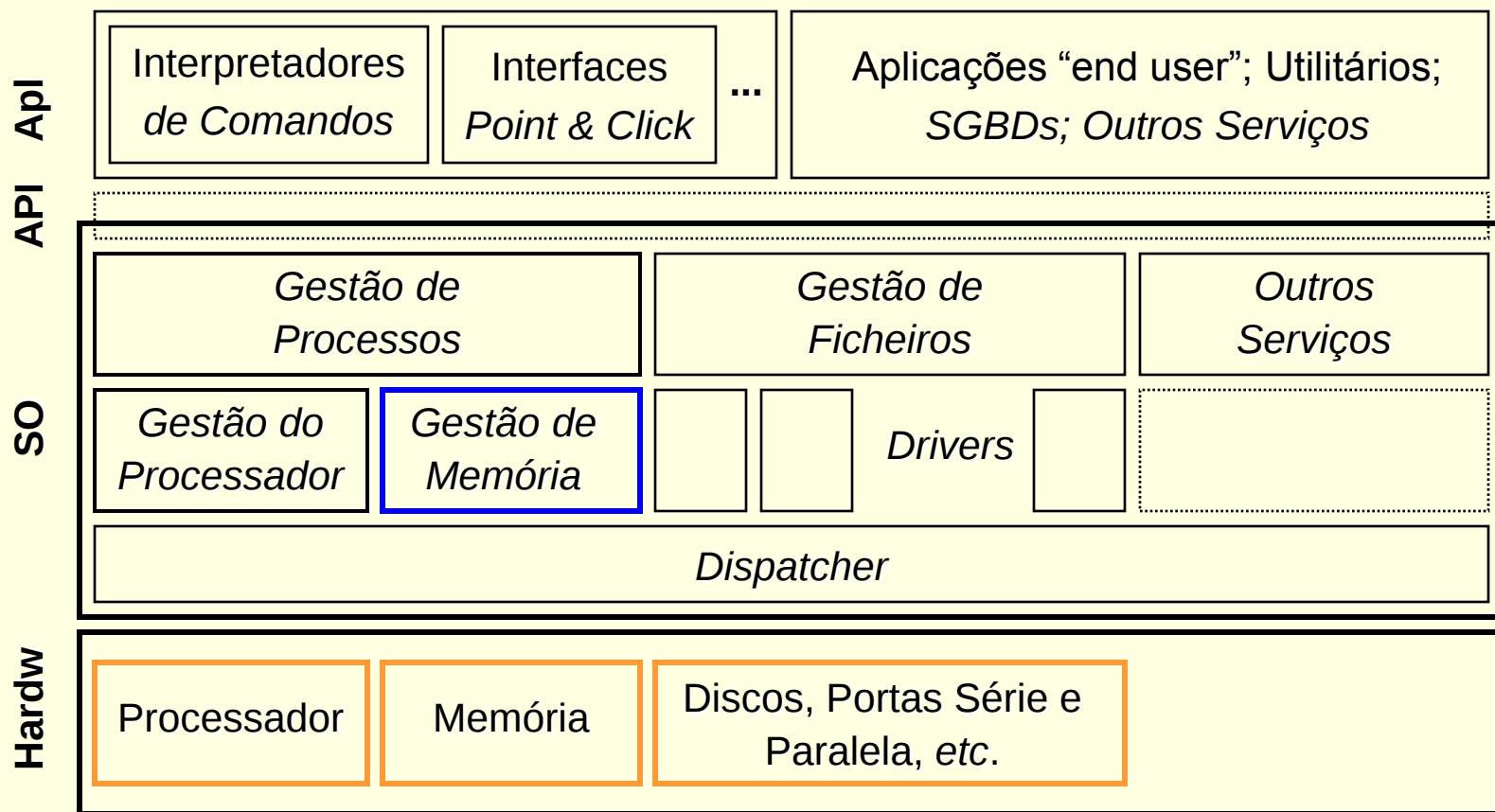
---

Unix Windows NT Netware MacOS DOS/VS Vax/VMS  
Linux Solaris HP/UX AIX Mach Chorus

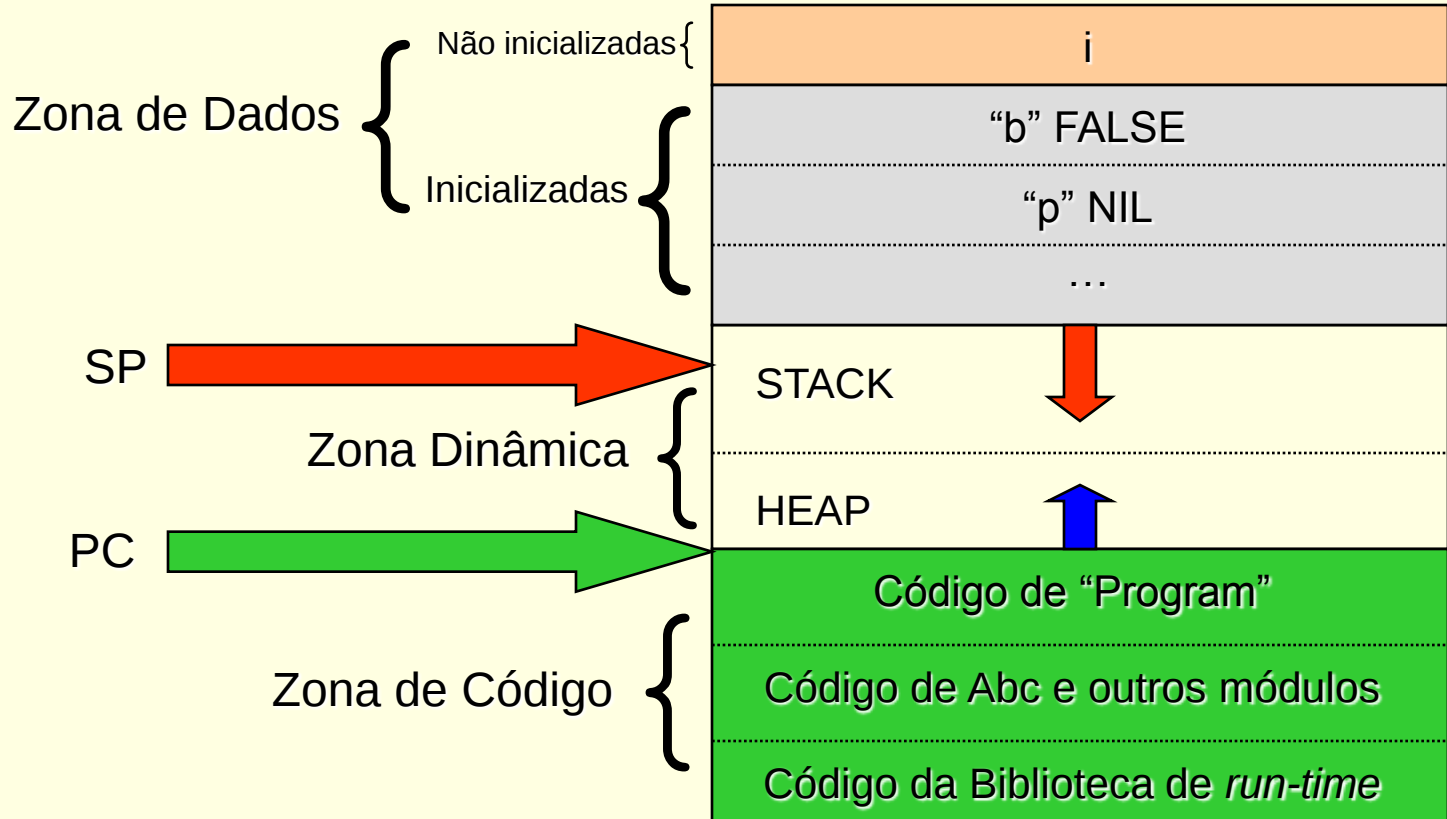
## *Parte II: Gestão de Memória*

### *a) Partição única*

# A Gestão de Memória

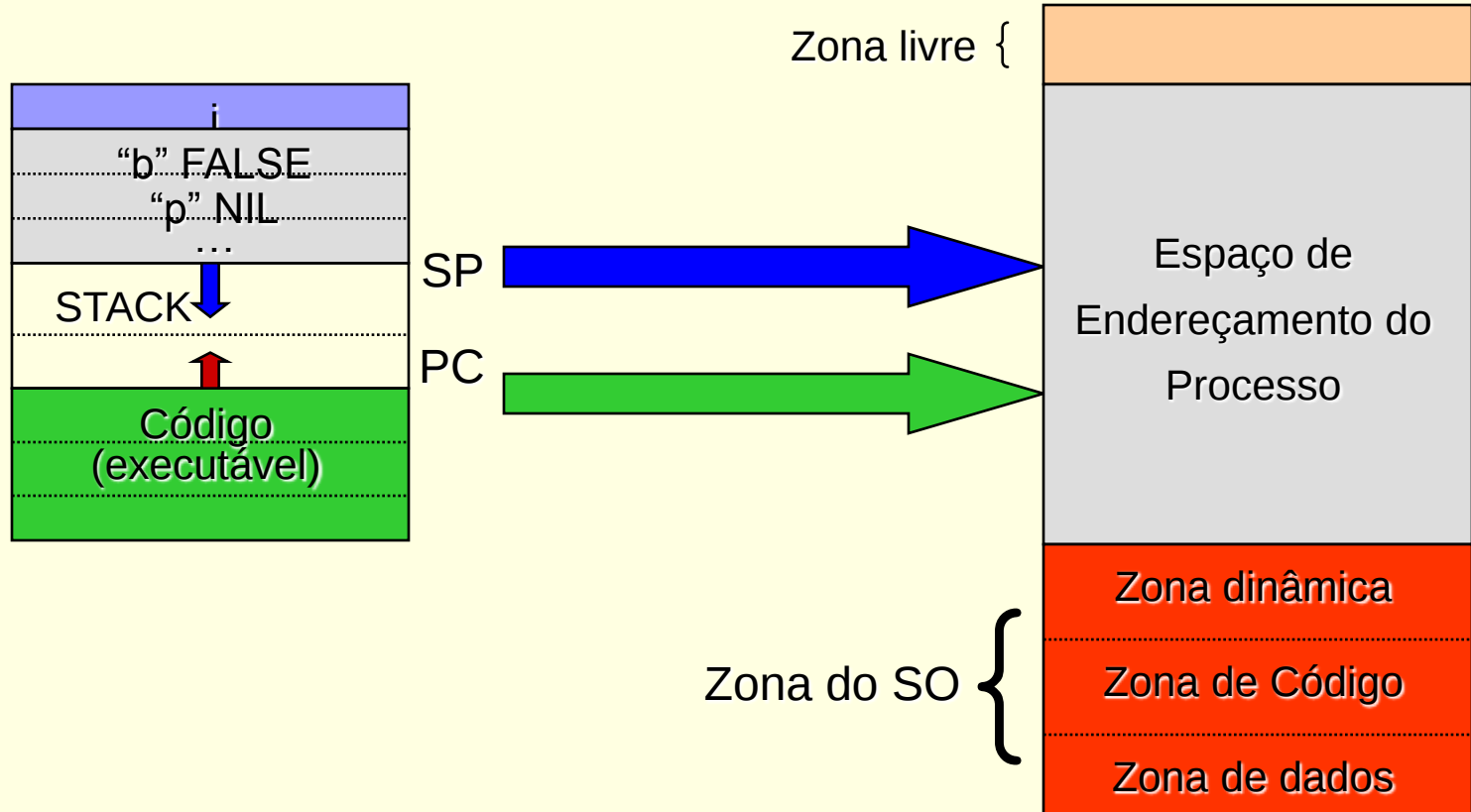


# Como colocar em RAM o Processo?



# Gestão de Memória por Partição única

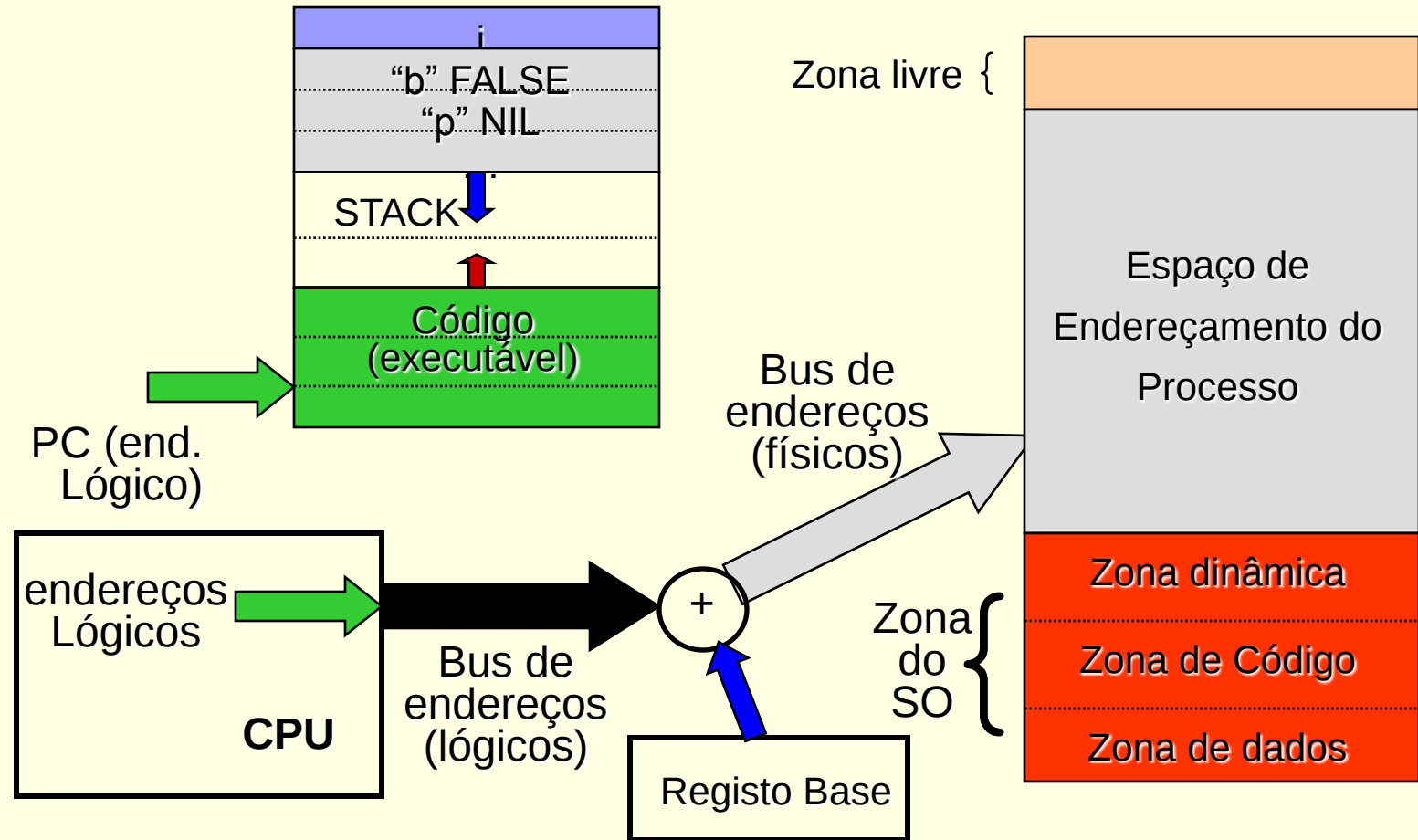
Unix Windows NT Network MacOS DOS/VS Vax/VMS  
Linux Solaris HP/UX AIX Mach Chorus



# Gestão de Memória por Partição única

- Vantagens:
  - Algoritmo de GM muito simples: ler cabeçalho do programa executável para obter dimensão do EE; se dimensão  $\leq$  RAM livre, carregar e executar; senão, mensagem de erro.
- Desvantagens:
  - Se a dimensão da zona ocupada pelo SO muda, os programas exe têm de ser re-criados (*link* de novo).
  - Nada a fazer quando executável não cabe na RAM livre.
- Questão
  - Como proteger a zona do SO de um processo errado ou “mal comportado” (que tenta escrever e/ou ler na zona do SO)?

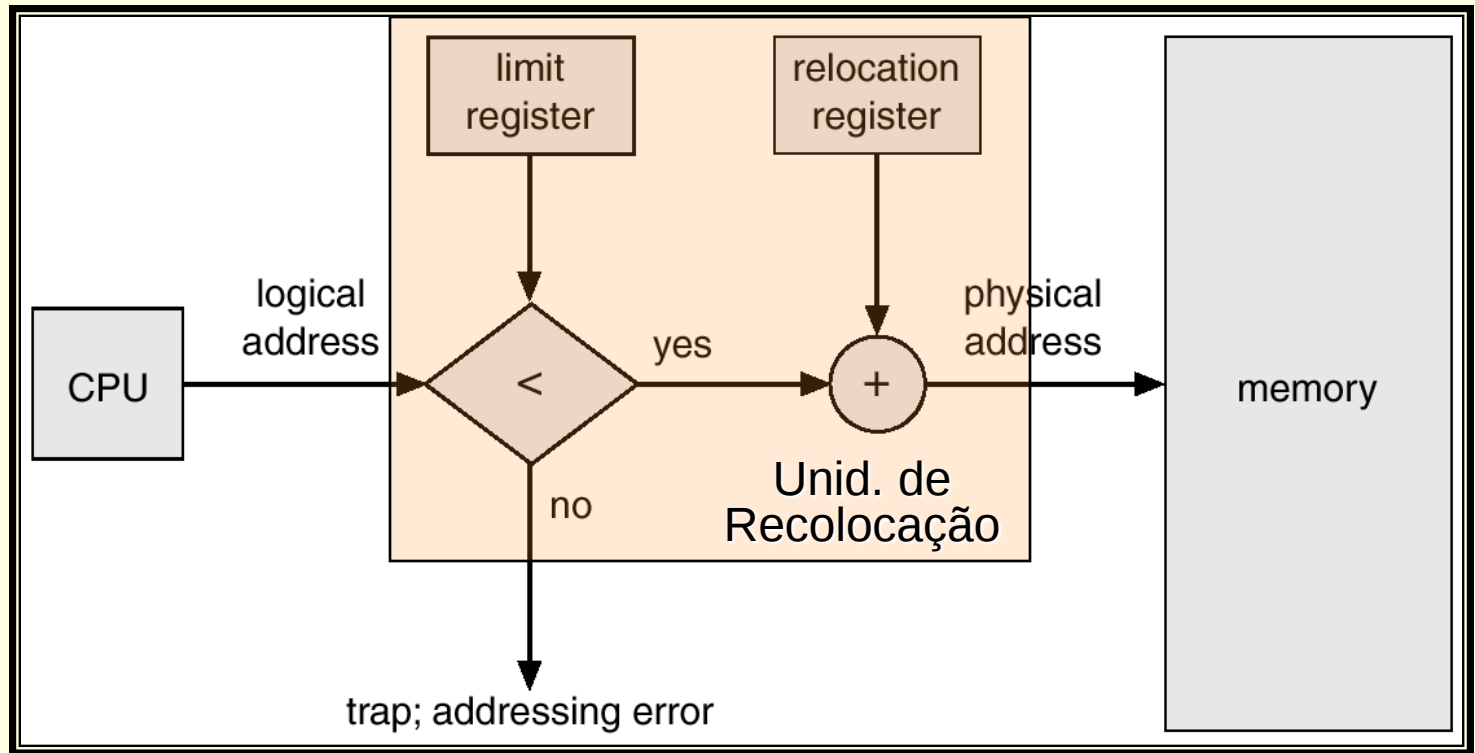
# GM com Recolocação: Registo Base



# *GM com Recolocação: Registo Base*

- Espaço de Endereçamento Lógico (ou virtual):
  - O CPU vê/referencia os endereços tal qual como estes se apresentam no espaço do processo – endereços lógicos.
- Unidade de Recolocação:
  - Adiciona um *valor*, guardado num registo chamado de *recolocação* ou *base* a cada endereço “emitido” pelo CPU.
- Espaço de Endereçamento Físico (ou real):
  - O espaço dos endereços efectivamente “comunicados” à memória.

# GM com Registo Base e Registo Limite



Fonte: OSC

# *GM com Registo Base e Registo Limite: vantagens*

- Proteger o Espaço de Endereçamento Físico:
  - O Limite – endereço “mais alto” do espaço de endereçamento é guardado num registo limite (RL) da UR.
- Unidade de Recolocação de Endereços:
  - Se o endereço lógico é superior a RL, não efectuar a tradução e gerar uma interrupção.
  - Senão, gerar o endereço físico por adição do *valor base* ao endereço “emitido” pelo CPU.
- Protege o EE dos outros processos (nas técnicas que iremos estudar em seguida) e do SO; ajuda o *debugging*!

# *GM com Registo Base e Registo Limite: desvantagens*

- Acesso a memória mais lento:
  - A Unidade de Recolocação leva algum tempo a comparar o valor do endereço emitido pelo CPU com o RL,
  - E leva mais algum tempo a fazer a adição do RB para gerar o endereço físico.
  - Mas, sendo essas operações MUITO simples de implementar (em termos de circuitos electrónicos, ou *gates*), o acréscimo de tempo pode ser muito pequeno face ao tempo total gasto num acesso à memória.

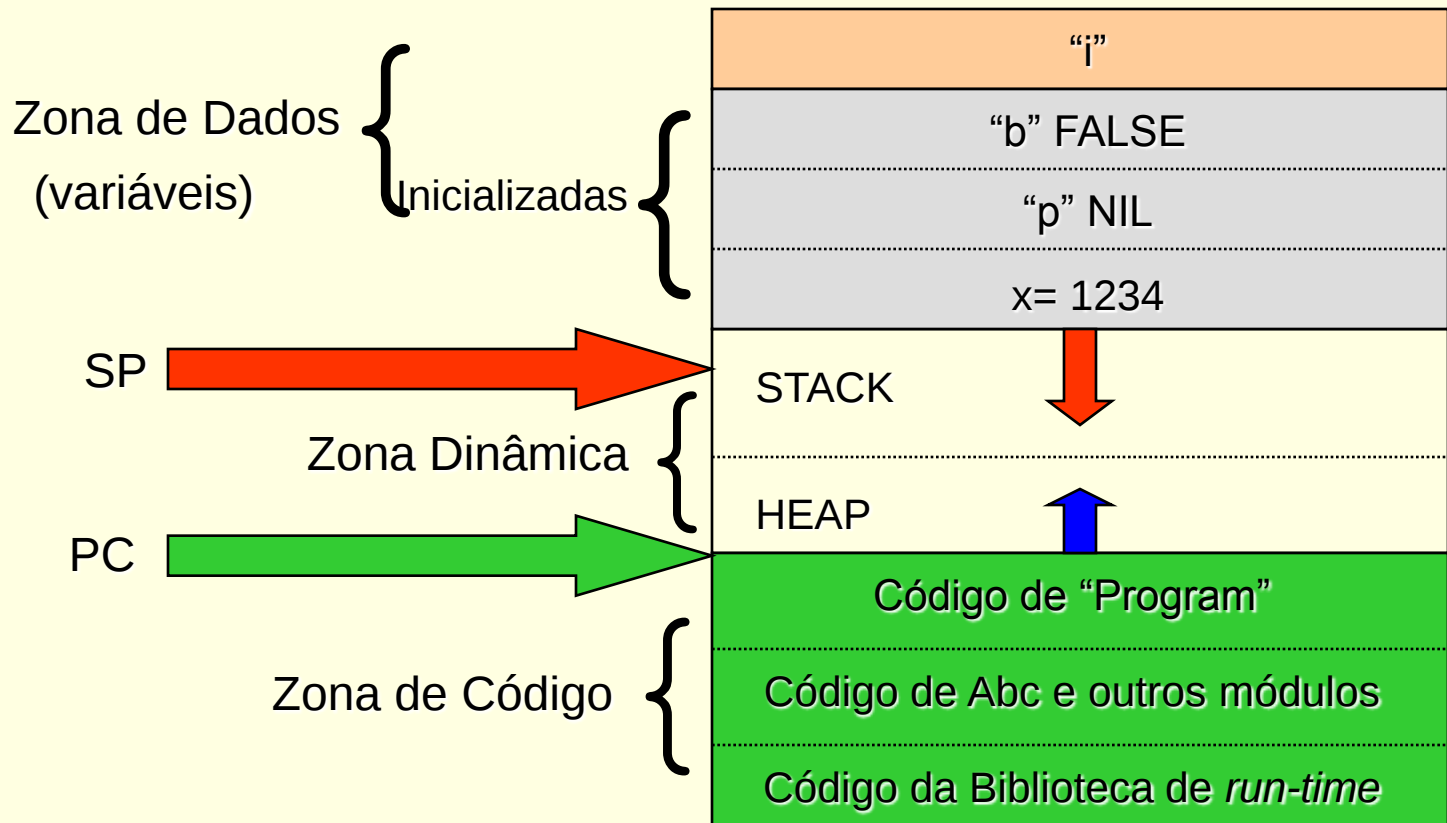
# *Fundamentos de Sistemas de Operação*

---

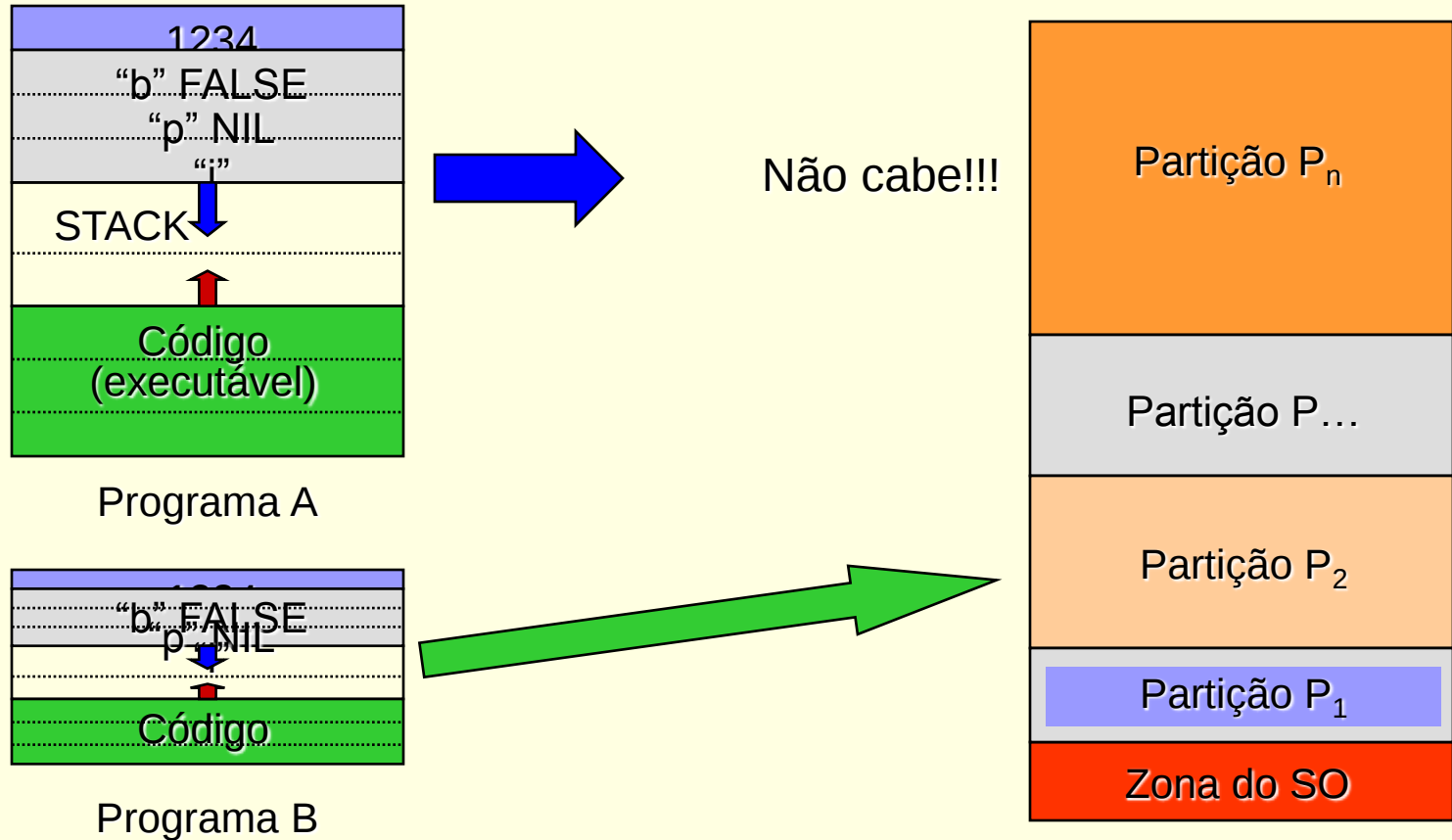
Unix Windows NT Netware MacOS DOS/VS Vax/VMS  
Linux Solaris HP/UX AIX Mach Chorus

*Parte II: Gestão de Memória*  
b) Partições fixas, contíguas

# Como colocar em RAM múltiplos Processos?



# GM por Partições fixas, contíguas



# *GM por Partições fixas, contíguas*

- Benefícios:
  - Multiprogramação – vários processos em memória, podem ser “simultaneamente” executados pelo CPU.
- Estratégia de Colocação:
  - **Best Fit:** programa colocado na partição “mais ajustada” à sua dimensão.
  - **Worst Fit:** programa colocado na maior partição livre!
  - **First Fit:** programa colocado na primeira partição que se sabe livre e de dimensão suficiente!
  - Na GM por partições fixas usava-se sempre a estratégia Best Fit.

# *GM por Partições fixas, contíguas*

- Desvantagens:
  - Nada a fazer quando o exe não cabe, ou quando nº de processos é superior ao nº de partições.
  - Nº e dimensão das partições definido no arranque do SO; para alterar era preciso fazer shutdown e reboot.
  - Fragmentação interna – memória que fica livre no “interior” de cada partição não pode ser usada para nada!
- Suporte hardware necessário:
  - UR com RB e RL.
  - Carregamento da UR é uma instrução privilegiada (Pense: porquê?)

# *GM por Partições fixas, contíguas*

- Estruturas de dados para a GM por P. Fixas:
  - Tabela com uma linha por partição para manter: indicação da dimensão da partição; RB e RL do processo que ocupar a partição (RB=RL=0, partição livre);...
- Algoritmo para a GM por Partições Fixas:
  - Estratégia de colocação Best fit!
- Escalonamento dos Processos – um exemplo:
  - Há processos “em fila” à espera de “entrar na memória”
  - Sempre que há uma partição livre, procurar o mais antigo que cabe nessa partição, e carregá-lo!

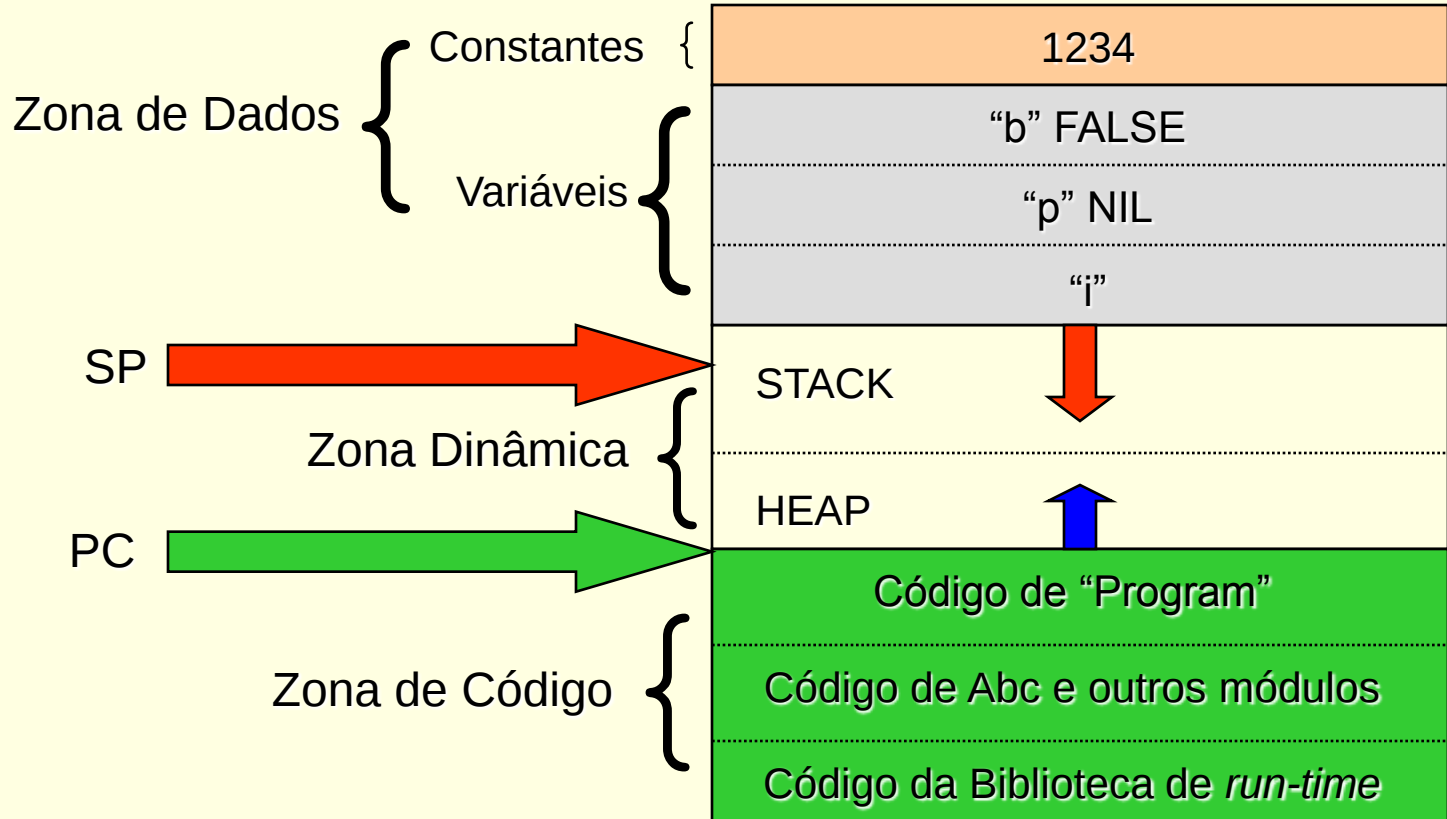
# *Fundamentos de Sistemas de Operação*

---

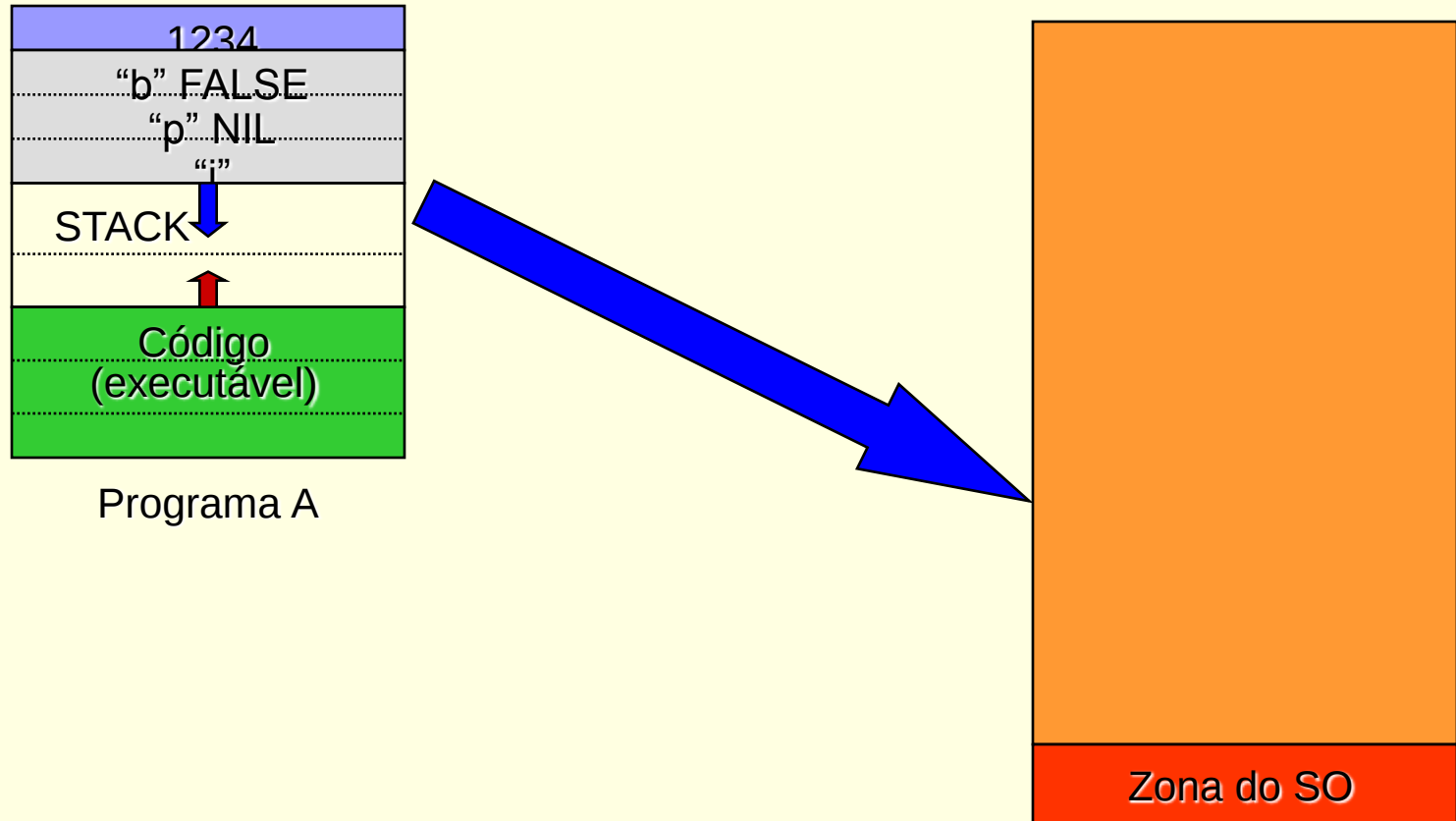
Unix Windows NT Netware MacOS DOS/VS Vax/VMS  
Linux Solaris HP/UX AIX Mach Chorus

*Parte II: Gestão de Memória*  
c) Partições dinâmicas, contíguas

# Como colocar em RAM múltiplos Processos?



# Partições dinâmicas (contíguas): I



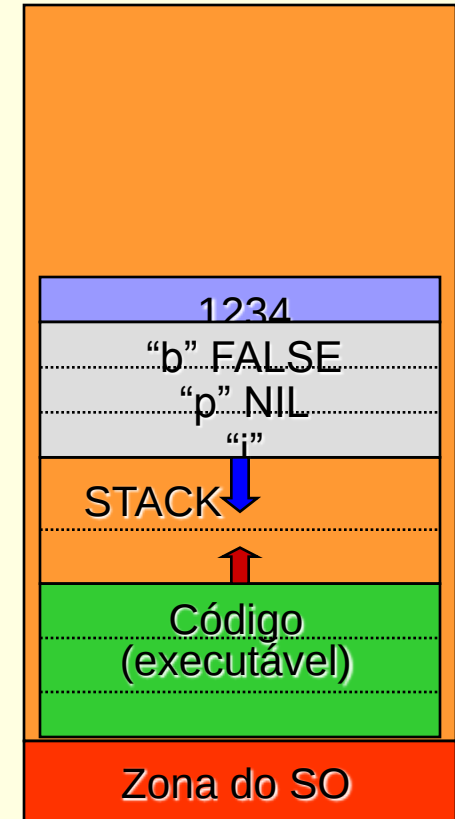
# Partições dinâmicas (contíguas): II

Unix Windows NT Network MacOS DOS/VS Vax/VMS  
Linux Solaris HP/UX AIX Mach Chorus

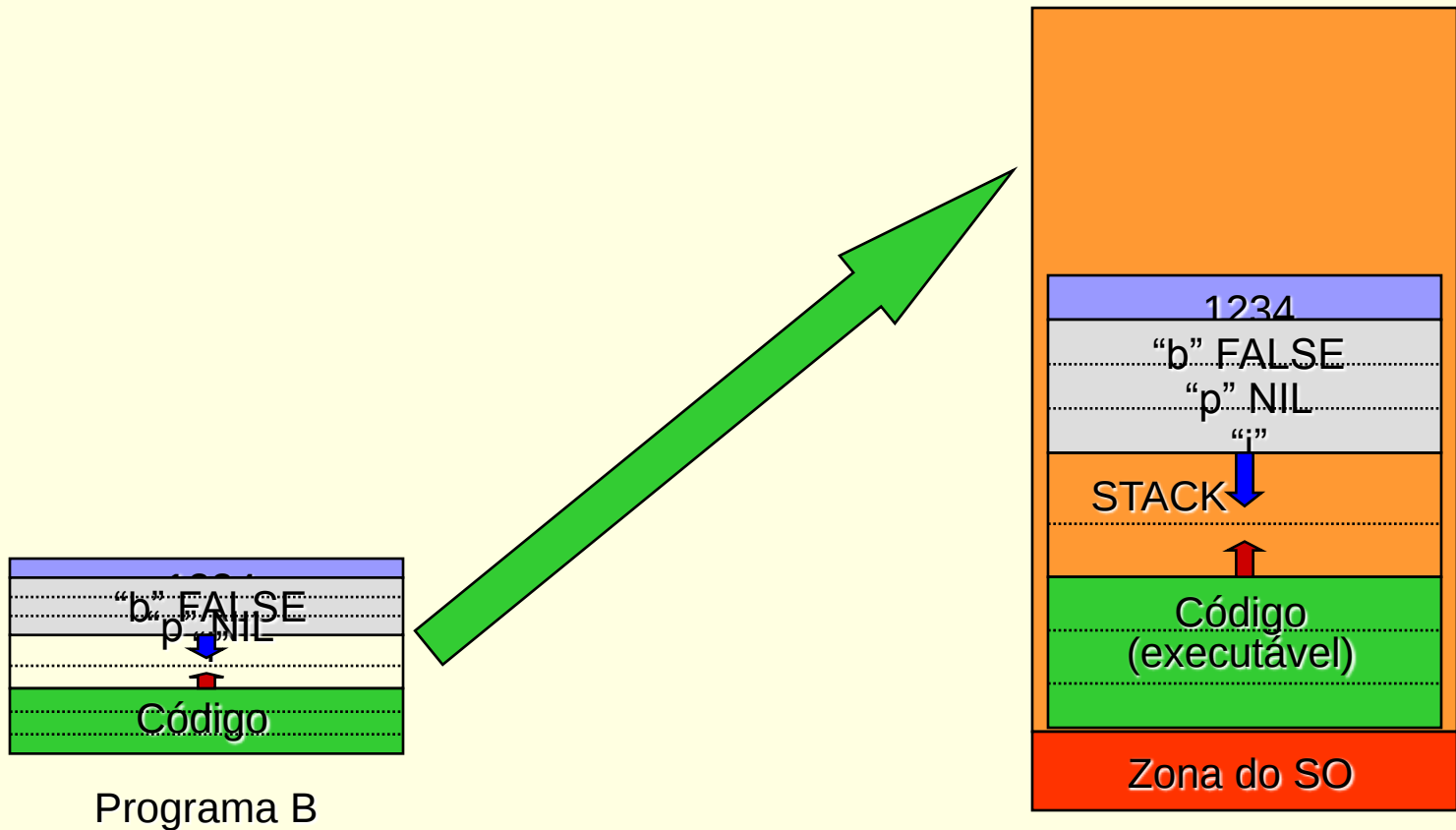
Programa A



Processo A

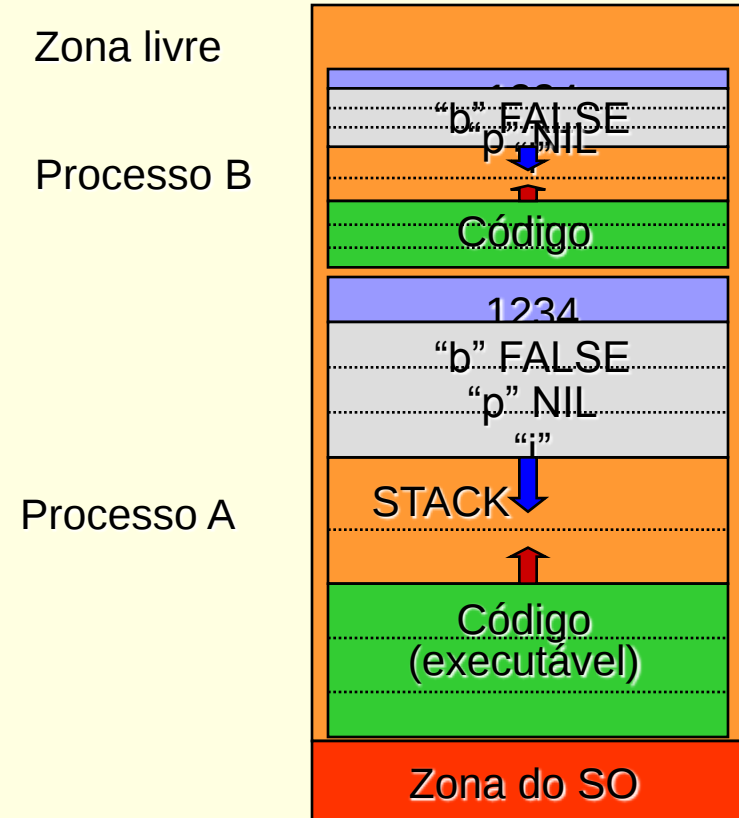


# Partições dinâmicas (contíguas): III

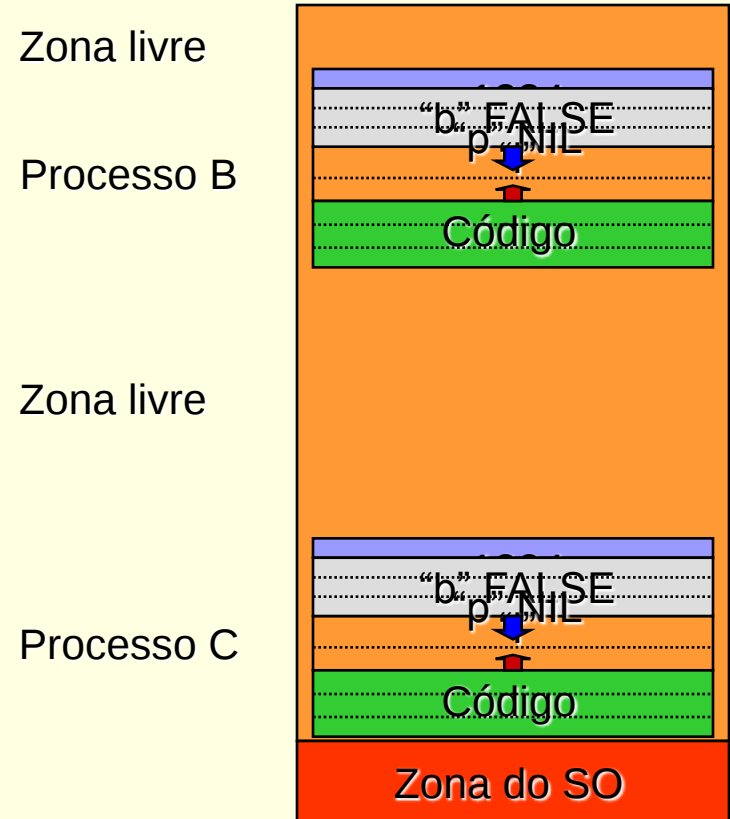
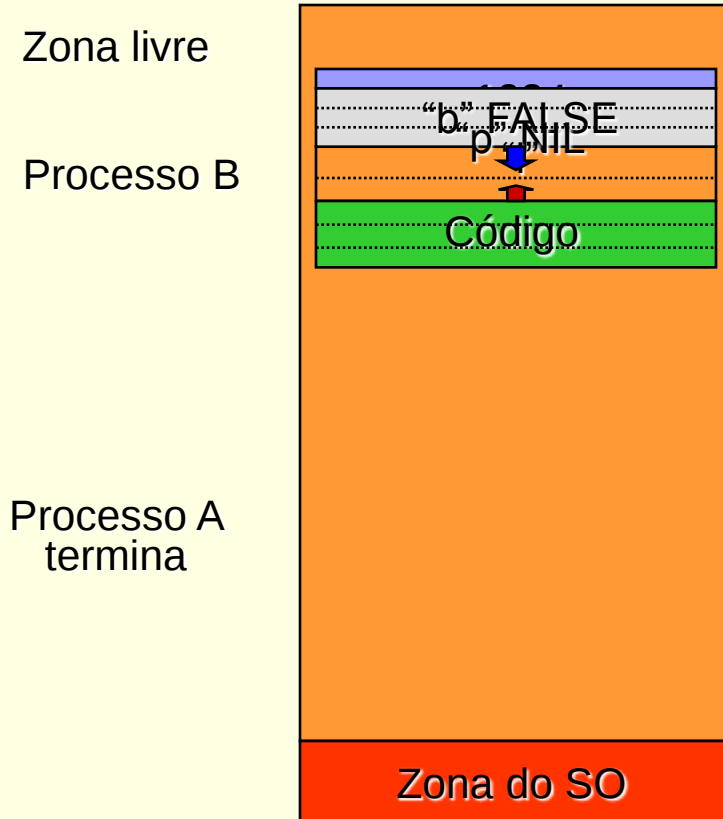


# Partições dinâmicas (contíguas): IV

Unix Windows NT Network MacOS DOS/VS Vax/VMS  
Linux Solaris HP/UX AIX Mach Chorus

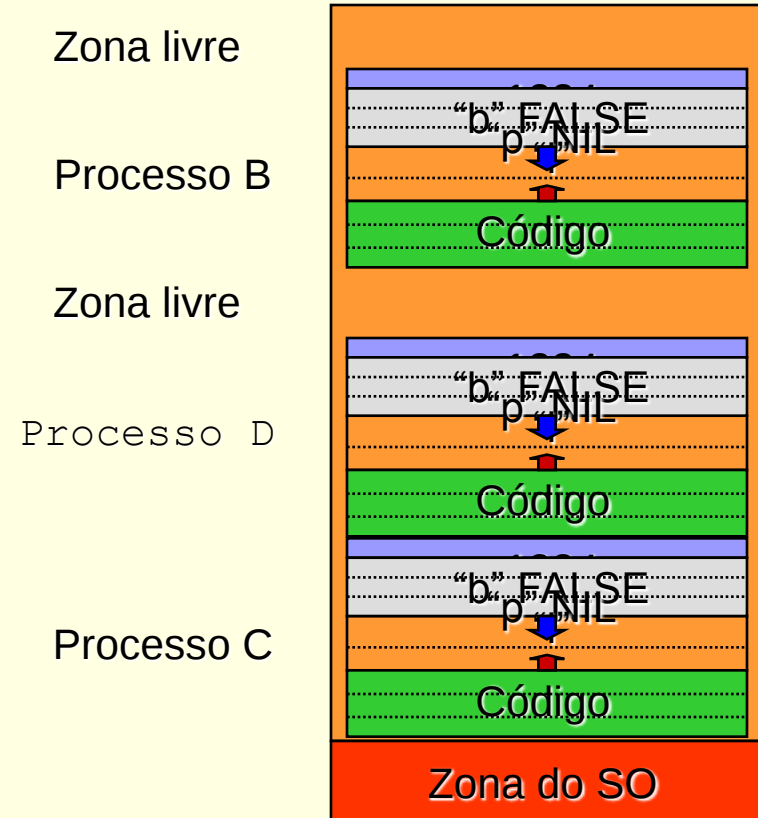


# Partições dinâmicas (contíguas): V, VI



# Partições dinâmicas (contíguas): VII

Unix Windows NT Network MacOS DOS/VS Vax/VMS  
Linux Solaris HP/UX AIX Mach Chorus



# *GM por Partições dinâmicas contíguas*

Unix Windows NT Network MacOS DOS/VS Vax/VMS  
Linux Solaris HP/UX AIX Mach  
Chorus

- Benefícios:
  - Multiprogramação – vários processos em memória, podem ser “simultaneamente” executados pelo CPU.
- Estratégia de Colocação:
  - **Best Fit:** programa colocado na região livre “mais ajustada” à sua dimensão.
  - **Worst Fit:** programa colocado na maior região livre!
  - **First Fit:** programa colocado na primeira região que se sabe livre e de dimensão suficiente!

# *GM por Partições dinâmicas contíguas*

- Desvantagens:
  - Nada a fazer quando exe não cabe.
  - Fragmentação externa – “fragmentos” livres de memória que ficam entre regiões ocupadas e não têm dimensão suficiente para albergar programas que se querem correr. (este é um argumento em favor do Worst Fit, que tende a deixar fragmentos grandes)
  - Má GM se a fragmentação for excessiva.
- Suporte hardware necessário:
  - UR com RB e RL.
  - Carregamento da UR é instrução privilegiada.

# GM por Partições dinâmicas contíguas

- Solução: Operações de compactação reduzem o problema da fragmentação externa.
  - Juntar a memória livre num bloco único.
  - Operação feita em tempo de execução; só possível com recolocação dos programas (registos base e limite).
  - Exige muitas operações de I/O e provoca a paragem temporária de todos os programas envolvidos (pode haver *swap out/in* associado: colocar uma cópia da zona de memória em disco – swap out; libertar, compactar, e trazer de novo de disco para memória – swap in).

# *GM por Partições dinâmicas contíguas*

- Estruturas de dados para a GM:
  - Lista ligada (?) para gerir as regiões livres, ordenada por dimensão da região (?)
  - Tabela (?) com uma linha por processo activo para manter: indicação da dimensão da região; RB e RL do processo;...
  - Que tal lembrar-se de alguns algoritmos que estudou em AED?
- Algoritmos para a GM:
  - Estratégia de colocação First, Best ou Worst fit
  - Best fit geralmente não usada: tende a criar numerosos pequenos fragmentos.