Processos ao nível do SO

José C. Cunha, DI-FCT/UNL

Concorrência em sistemas de operação

–Periféricos operando simultaneamente

–Multiprogramação

–Eventos em instantes imprevisíveis

SO monolíticos

- **Programas e periféricos pedem serviços ao SO**
- **SO ficaria mais simples se todas as acções do SO fossem executadas com as interrupções desligadas**

mas...

SO: abordagem tradicional

SO monolítico

SO monolíticos

- Programas e periféricos pedem serviços ao SO
- Todas as acções do SO com interrupções desligadas
- SO fica mais simples, mas...
- **Processos e periféricos ficam a aguardar muito tempo**
- **SO grandes ficam muito complexos**
- **Difíceis de ampliar com novos serviços**

SO organizado em camadas

Cada camada acede a uma interface de mais baixo nível

Tendência para SO mais flexíveis

SO baseados em processos

- Nem todas as acções do SO exigem as interrupções desligadas

SO baseados em processos

- Nem todas as acções do SO exigem as interrupções desligadas
- Maior descentralização das acções do SO

SO baseados em processos

- Nem todas as acções do SO exigem as interrupções desligadas
- Maior descentralização das acções do SO
- **Processos:**
 - entidades assíncronas interrompíveis
 - partilham o CPU e passam por estados:
Pronto, Executando, Bloqueado

SO baseados em processos

- Nem todas as acções do SO exigem as interrupções desligadas
- Maior descentralização das acções do SO
- **Processos:**
 - entidades assíncronas interrompíveis
 - partilham o CPU e passam por estados *Pronto, Executando, Bloqueado*
- Processo para acções de 'device driver'

SO baseados em processos

- Nem todas as acções do SO exigem as interrupções desligadas
- Maior descentralização das acções do SO
- **Processos:**
 - entidades assíncronas interrompíveis
 - partilham o CPU e passam por estados executando, bloqueado, pronto
- Processo para acções de 'device driver'
- Processo para execução de cada programa

Noção de processo associada a cada *device driver*

para cada periférico

Responsável pela sua operação física

Pela detecção do fim de operações e erros

Pelo tratamento de interrupções

Pelo serviço dos pedidos dos programas

Vantagens:

- maior clareza nos módulos do SO**
- estruturas de dados descentralizadas e sob controlo de processos dedicados**
- maior eficiência no atendimento dos pedidos dos programas e dos periféricos na gestão da concorrência**

O Núcleo do SO

- Distribui o tempo de CPU pelos processos

O Núcleo do SO

- Distribui o tempo de CPU pelos processos
- Atende interrupções e assinala-as aos respectivos processos responsáveis, sob a forma de sinais

O Núcleo do SO

- Distribui o tempo de CPU pelos processos
- Atende interrupções e assinala-as aos respectivos processos responsáveis, sob a forma de sinais
- Oferece funções para:
 - Processos fazerem pedidos ao SO

O Núcleo do SO

- **Distribui o tempo de CPU pelos processos**
- **Atende interrupções e assinala-as aos respectivos processos responsáveis, sob a forma de sinais**
- **Oferece funções para:**
 - **Processos fazerem pedidos ao SO**
 - **Processos comunicarem entre si e sincronizarem as suas acções concorrentes**

Cada processo, seus canais de I/O

Processo $\neq$ Programa

- Programa é estático
 - código e dados

Processo $\neq$ Programa

- Programa é estático
 - código e dados
- Processo: instância de execução de um programa
 - código e dados
 - estado: pilha, registradores (PC, SP, ...)
 - canais de I/O
 - atributos e outros recursos...

Processo $\neq$ Programa

- Programa é estático
 - código e dados
- Processo é uma instância de execução
 - código e dados (estes vão variando)
 - estado: pilha, registradores (PC, SP, ...)
 - canais de I/O
 - atributos e outros recursos...
- O **mesmo programa** pode ser executado em **diferentes processos**:
 - p.ex. diferentes utilizadores

Controlo de Processos

- Ambiente de execução dos programas:
 - instruções da máquina *hardware*
 - chamadas a funções de biblioteca
 - chamadas ao sistema de operação
- Suporte dum máquina virtual dedicada a cada processo:
 - Processador Virtual
 - Memória Virtual
 - Canais Virtuais de Comunicação

Máquina virtual de um processo

- **O SO gere e projecta na máquina real**
 - Mem. Virtual → mapa de memória
 - CPU virtual → CPU real / *time-sharing*
 - I/O virtual → canais de I/O → periféricos

Um Processo no SO

Ambiente de execução de um programa:

Um Processo no SO

Ambiente de execução de um programa:

-- Programa executável (instruções máquina)

Um Processo no SO

Ambiente de execução de um programa:

- Programa executável (instruções máquina)
- Zonas de dados e pilha

Um Processo no SO

Ambiente de execução de um programa:

- Programa executável (instruções máquina)**
- Zonas de dados e pilha**
- Zona para salvaguarda de estado do CPU
(PC, SP, outros registadores)**

Um Processo no SO

Ambiente de execução de um programa:

- Programa executável**
- Zonas de dados e pilha**
- Zona para salvaguarda de estado do CPU
(PC, SP, outros registadores)**
- Informação sobre canais abertos para
ficheiros e outra informação de controlo**

Um Processo no SO

Ambiente de execução de um programa:

- Programa executável**
- Zonas de dados e pilha**
- Zona para salvaguarda de estado do CPU
(PC, SP, outros registadores)**
- Informação sobre canais abertos para
ficheiros e outra informação de controlo**

**Guardada em Descritores internos do SO
(Process Id: PID -- aponta para descritor)**

Processo e sua memória

Estados lógicos de um processo

Processo em memória

Ambiente de um processo Unix

- Mapa de memória do processo
- Inicialização -> *main()*
- Execução e terminação do processo

```

$size nome-ficheiro-executavel
text data bss decimal hexa
.....
em bytes
  
```

Início de execução de um processo

- Activar um programa C:
 - uma função de inicialização (no “*start address*” especificado pelo compilador) é activada:
 - p.e. `_start` no *C Run Time* (crt)

Início de execução de um processo

- **Activar um programa C:**
 - uma função de inicialização (no “*start address*” especificado pelo compilador) é activada:
 - p.e. `_start` no *C Run Time (CRT)*
 - obtém argumentos e vars. ambiente para o mapa do processo, iniciando a pilha

Início de execução de um processo

- Activar um programa C:
 - uma função de inicialização (no “*start address*” especificado pelo compilador) é activada:
 - p.e. `_start` no *C Run Time (CRT)*
 - obtém argumentos e vars. ambiente para o mapa do processo, iniciando a pilha
 - e lança a função `main()`:
`main(argc, argv, environ);`

Terminação de um processo

- Normal:
 - retorno de main()

Terminação de um processo

- Normal:

- retorno de `main()`

- chamada `exit()`: acções de 'fecho', ...

Terminação de um processo

- Normal:

- retorno de `main()`

- chamada `exit()`: acções de 'fecho', ...

- chamada `_exit()`: retorno imediato ao SO

Terminação de um processo

- Normal:
 - retorno de `main()`
 - chamada `exit()`: acções de 'fecho', ...
 - chamada `_exit()`: retorno imediato ao SO
 - podem devolver o 'exit status' do processo
- Anormal:

Terminação de um processo

- Normal:
 - retorno de `main()`
 - chamada `exit()`: acções de 'fecho', ...
 - chamada `_exit()`: retorno imediato ao SO
 - podem devolver o 'exit status' do processo
- Anormal:
 - chamada de `abort()`

Terminação de um processo

- Normal:
 - retorno de `main()`
 - chamada `exit()`: acções de 'fecho', ...
 - chamada `_exit()`: retorno imediato ao SO
 - podem devolver o 'exit status' do processo
- Anormal:
 - chamada de `abort()`
 - ocorrência de sinal (hardware ou software)

Chamadas a biblioteca e chamadas ao sistema

- **As chamadas ao sistema têm funções correspondentes na biblioteca standard C**
- **Muitas funções de biblioteca não chamam o sistema: operam em MODO UTILIZADOR!**
- **As chamadas ao sistema operam em MODO SUPERVISOR!**
- **Exemplo:**

Níveis de software

- Visão de uma aplicação

Chamada ao sistema `_exit`

```
void _exit(int status);
```

Código possível

```
_exit: ...
```

```
mov eax,EXIT_SCALL
```

...

No caso do linux/x86:

```
EXIT_SCALL=1
```

```
SYSCALL=0x80
```

Chamada ao sistema `_exit`

```
void _exit(int status);
```

Código possível

```
_exit: ...  
mov eax,EXIT_SCALL  
mov ebx,[ebp+4]  
...  
...
```

No caso do linux/x86:
`EXIT_SCALL=1`
`SYSCALL=0x80`

Chamada ao sistema `_exit`

```
void _exit(int status);
```

Código possível

```
_exit: ...  
mov eax,EXIT_SCALL  
mov ebx,[ebp+4]  
int SYSCALL  
...
```

No caso do linux/x86:
`EXIT_SCALL=1`
`SYSCALL=0x80`

Chamadas ao sistema (I/O)

- Exemplo de saída de dados

Principais características do UNIX

- **Suporta múltiplos processos**

Principais características do UNIX

- **Suporta múltiplos processos**
- **Suporta múltiplos utilizadores**

Principais características do UNIX

- Suporta múltiplos processos
- Suporta múltiplos utilizadores
- Escalonamento com *time-slice*

Principais características do UNIX

- Suporta múltiplos processos
- Suporta múltiplos utilizadores
- Escalonamento com *time-slice*
- Organiza o espaço nos discos num sistema de ficheiros hierárquico

Principais características do UNIX

- Suporta múltiplos processos
- Suporta múltiplos utilizadores
- Escalonamento com *time-slice*
- Organiza o espaço nos discos num sistema de ficheiros hierárquico
- Possui mecanismos de permissões associados a processos e a ficheiros

Classes de chamadas ao SO

- **Acesso a ficheiros e directorias**

Classes de chamadas ao SO

- Acesso a ficheiros e directorias
- Pedir e libertar memória

Classes de chamadas ao SO

- Acesso a ficheiros e directorias
- Pedir e libertar memória
- Pedir a execução de novos programas

Classes de chamadas ao SO

- **Acesso a ficheiros e directorias**
- **Pedir e libertar memória**
- **Pedir a execução de novos programas**
- **Controlar a execução de programas**

Classes de chamadas ao SO

- Acesso a ficheiros e directorias
- Pedir e libertar memória
- Pedir a execução de novos programas
- Controlar a execução de programas
- Comunicação e sincronização de processos concorrentes

Classes de chamadas ao SO

- Acesso a ficheiros e directorias
- Pedir e libertar memória
- Pedir a execução de novos programas
- Controlar a execução de programas
- Comunicação e sincronização de processos concorrentes
- Obter informação sobre o estado do sistema

O arranque do SO

- Um pequeno programa para *bootstrap*
 - Responsável pelo carregamento para memória e execução do núcleo do SO
 - Depende de cada computador

O arranque do SO

- Um pequeno programa para *bootstrap*
 - Responsável pelo carregamento para memória e execução do núcleo do SO
 - Depende de cada computador
- Depois das inicializações o SO cria o primeiro processo (*init*)

O arranque do SO

- Um pequeno programa para *bootstrap*
 - Responsável pelo carregamento para memória e execução do núcleo do SO
 - Depende de cada computador
- Depois das inicializações o SO cria o primeiro processo (*init*)
- O processo *init* dá início a uma cascata de criação de processos

Árvore de processos no Unix

Árvore de processos (exemplo)

Init

Spooler de impressão

Atendimento de *logins* por rede

Login terminal 1

Shell para utilizador A

Comando 'ls' (exemplo de uma sessão....)

Login terminal 2

Utilizadores e permissões

- **Utilizadores: identificação, direitos ou permissões**
 - O que pode ler, escrever, executar, que tempo de CPU, espaço em memória, espaço em disco, etc...
- **Cada utilizador tem de identificar-se perante o SO: *login***
- **Cada processo recebe os direitos do utilizador que o criou**

Atributos de um processo

- Identificador (*process identifier*)

Atributos de um processo

- Identificador (*process identifier*)
- Imagem do programa em memória
 - Código, dados e pilha (tabela de páginas)

Atributos de um processo

- **Identificador (*process identifier*)**
- **Imagem do programa em memória**
 - Código, dados e pilha (tabela de páginas)
- **Estado do CPU (quando não executa)**
 - Conteúdo dos registos (PC, SP, ...)

Atributos de um processo

- Identificador (*process identifier*)
- Imagem do programa em memória
 - Código, dados e pilha (tabela de páginas)
- Estado do CPU (quando não executa)
 - Conteúdo dos registos (PC, SP, ...)
- Estado do I/O
 - Canais de I/O (ficheiros abertos e *buffers* com os dados em trânsito)

Atributos de um processo

- **Identificador (*process identifier*)**
- **Imagem do programa em memória**
 - Código, dados e pilha (tabela de páginas)
- **Estado do CPU (quando não executa)**
 - Conteúdo dos registos (PC, SP, ...)
- **Estado do I/O**
 - Canais de I/O (ficheiros abertos e *buffers* com os dados em trânsito)
- ***Identificador do utilizador e seus direitos (ou permissões)***

Mais atributos

- Na realidade o processo tem um dono:
 - identificador do utilizador (uid) e grupo (gid)
 - as permissões estão associadas aos recursos

Mais atributos

- Na realidade o processo tem um dono:
 - identificador do utilizador (uid) e grupo (gid)
 - as permissões estão associadas aos recursos
- Directoria corrente

Mais atributos

- Na realidade o processo tem um dono:
 - identificador do utilizador (uid) e grupo (gid)
 - as permissões estão associadas aos recursos
- Directoria corrente
- "Atributos" extra: variáveis de ambiente
 - São um conjunto de *strings* **nome=valor**

Variáveis do ambiente

- Definem um ambiente "livre" (pode conter qualquer coisa na forma `nome=valor`)
 - exemplos:
 - **HOME** – *home directory* (directoria "base" do utilizador)
 - **PATH** – lista de directorias (caminhos) onde procurar ficheiros executáveis
 - **LANG** – língua preferida pelo utilizador
- São definidas:
 - automaticamente no login (HOME, USER, ...)
 - ou definidas num ficheiro de inicializações
 - ou explicitamente pelo utilizador!

`main(argc, argv, environ);`

obter valores das variaveis: `char *getenv(char *name);`
devolve apontador para valor associado a name

mudar valores ou definir novas variaveis:
`putenv/setenv/unsetenv`

Exemplo de uso de processos

A nível do Shell no Unix:

-- ler e interpretar comandos do terminal

Exemplo de uso de processos

A nível do Shell no Unix:

- ler e interpretar comandos do terminal
- **criar um processo por cada comando**

Exemplo de uso de processos

A nível do Shell no Unix:

- ler e interpretar comandos do terminal
- **criar um processo por cada comando**
- destruir o processo no fim da execução de cada comando

Ciclo de vida de um processo

Executar um programa → Processo

- Pedir a criação de um processo:
 - o SO verifica todas as permissões e...

Executar um programa → Processo

- Pedir a criação de um processo:
 - o SO verifica todas as permissões e...
 - cria as estruturas para gerir o processo

Executar um programa → Processo

- **Pedir a criação de um processo:**
 - o SO verifica todas as permissões e...
 - cria as estruturas para gerir o processo
 - inicia todos os seus atributos
 - inicia o mapa de memória com o programa (p. ex. a partir de um ficheiro executável)

Executar um programa → Processo

- **Pedir a criação de um processo:**
 - o SO verifica todas as permissões e...
 - cria as estruturas para gerir o processo
 - inicia todos os seus atributos
 - inicia o mapa de memória com o programa (p. ex. a partir de um ficheiro executável)
 - inicia o CPU, transferindo o controlo para o processo criado (PC, SP,...)

Executar um programa → Processo

- Pedir a criação de um processo:
 - o SO verifica todas as permissões e...
 - cria as estruturas para gerir o processo
 - inicia todos os seus atributos
 - inicia o mapa de memória com o programa (p. ex. a partir de um ficheiro executável)
 - inicia o CPU, transferindo o controlo para o processo criado (PC, SP,...)

- Queremos algo como:

CriarProcesso(ficheiro, canais-iniciais, atributos, ambiente,...etc) ??

Criar processos

- Exemplo **MS-Windows** (Win32):

```
BOOL CreateProcess ( LPCSTR AppName,  
                    LPTSTR CommLine,  
                    LPSECURITY_ATTRIBUTES ProcAttr,  
                    LPSECURITY_ATTRIBUTES ThAttr,  
                    BOOL InheritHandles,  
                    DWORD CreatFlags,  
                    LPVOID Environment,  
                    LPCSTR CurrDirectory,  
                    LPSTARTUPINFO StartupInf,  
                    LPPROCESS_INFORMATION ProcInfo )
```

Criar processos

- Exemplo MS-Windows (Win32):

```
BOOL CreateProcess ( LPCSTR AppName,  
                    LPTSTR CommLine,  
                    LPSECURITY_ATTRIBUTES ProcAttr,  
                    LPSECURITY_ATTRIBUTES ThAttr,  
                    BOOL InheritHandles,  
                    DWORD CreatFlags,  
                    LPVOID Environment,  
                    LPCSTR CurrDirectory,  
                    LPSTARTUPINFO StartupInf,  
                    LPPROCESS_INFORMATION ProcInfo )
```

- Abordagem **UNIX**:

```
pid_t fork(void)
```

```
int execve(char *path, char *argv[], char *envp[])
```

Chamadas Unix para Processos

- **Fork:** cria um duplicado exacto do processo original incluindo informação sobre canais abertos

Chamadas Unix para Processos

- **Fork:** cria um duplicado exacto do processo original incluindo informação sobre canais abertos
- **Exec:** nova imagem executável para o processo, a partir de um ficheiro executável -- um novo mapa de memória

Chamadas Unix para Processos

- **Fork:** cria um duplicado exacto do processo original incluindo informação sobre canais abertos
- **Exec:** nova imagem executável para o processo, a partir de um ficheiro executável -- um novo mapa de memória
- **Wait:** permite a um processo aguardar pela terminação de um filho

Chamadas Unix para Processos

- **Fork:** cria um duplicado exacto do processo original incluindo informação sobre canais abertos
- **Exec:** nova imagem executável para o processo, a partir de um ficheiro executável -- um novo mapa de memória
- **Wait:** permite a um processo aguardar pela terminação de um filho
- **Exit / _exit:** termina o processo corrente

Chamadas Unix para Processos

- **Fork:** cria um duplicado exacto do processo original incluindo informação sobre canais abertos
- **Exec:** nova imagem executável para o processo, a partir de um ficheiro executável -- um novo mapa de memória
- **Wait:** permite a um processo aguardar pela terminação de um filho
- **Exit / _exit:** termina o processo corrente
- **Getpid:** indica o identificador do processo

FORK: criar um processo no Unix

Criação de processos - "cloning"

Como é que o `clone` sabe que é um `clone`?

Como é que o “clone” sabe que é um
“clone”?

Como é que o “pai” sabe que é o
processo original e não a cópia?

Como é que o “clone” sabe que é um “clone”?

Como é que o “pai” sabe que é o processo original e não a cópia?

Será necessário distinguir entre eles?

- em geral o pai é um supervisor ou gestor que coordena a criação de múltiplos processos

Um novo processo: criar um ``clone``

```
pid_t fork(void)
```

Um novo processo: criar um ``clone``

```
pid_t fork(void)
```

- cria um novo processo (**filho**) cópia exacta do original (**pai**)

incluindo programa, atributos e informação sobre canais abertos (o *pid* é diferente, claro!)

Um novo processo: criar um ``clone``

```
pid_t fork(void)
```

- cria um novo processo (**filho**) cópia exacta do original (**pai**)

incluindo programa, atributos e informação sobre canais abertos (o *pid* é diferente, claro!)

- **devolve o *pid* do filho ao pai** (no retorno de fork)

Um novo processo: criar um ``clone``

`pid_t fork(void)`

- cria um novo processo (**filho**) cópia exacta do original (**pai**)

incluindo programa, atributos e informação sobre canais abertos (o *pid* é diferente, claro!)

- **devolve o *pid* do filho ao pai** (no retorno de `fork`)
 - o filho, sendo uma cópia do pai, começa a executar na instrução apontada pelo mesmo valor do PC do pai: instrução logo a seguir ao `fork`!
- o SO **devolve um resultado no retorno de `fork`, no novo processo filho (devolve zero)**

Exemplo de fork

```
1 printf('One\n');
2 pid = fork();
3 printf('Two');
```

PC = 2

1 processo
1 programa

ANTES

2 processos
o mesmo
programa

DEPOIS

PC = 3

PC = 3

pilha de
pai

pid=851

O retorno de fork()
diferente
no pai: id do filho
no filho: 0

pilha do
filho

pid=0

identificador
do processo filho

```
pid = fork ();  /* pid: resultado do fork*/
```

```
if (pid == 0)  /*pid NÃO é o identificador do filho!*/
```

```
-- código executado pelo filho
```

```
else if (pid > 0) /*pid = identifica o filho*/
```

```
-- código executado pelo pai
```

```
else /* pid < 0 */
```

```
-- erro
```

Exemplo:

```
pid = fork();
switch (pid)
{
    case 0:
        printf("Filho: %d\n", getpid());
        exit(0);
    case -1: perror("fork");
            break;
    default: printf("Criei %d\n", pid);
}
}
```

Exemplo (cont.)

- Onde aparecem as mensagens?

- Filho "herda" os canais de i/o!
 - descritores copiados, logo apontam os mesmos canais

- Por que ordem? Quem executa primeiro?

- São dois processos concorrentes, o SO decide como os escalonar
 - podem executar em simultâneo, se existirem vários CPU!

Fork: com mais pormenor

Revisao da instrucao CALL Subrotina

push a1
call End

1) End: pop reg1 --- guarda Eret
2) pop reg2 --- acede arg
.....

4) Eret: pop reg1

push resul
push reg1 --- repoe Eret

ret

1)

2)

3)

4)

4)

3)

Instrucao SupervisorCALL Fork()

P1

SupervisorCALL fork()

Eret: pop reg1

interrupt
empilha
PC/flags

- cria mapa do filho
- StartAddress-filho := PC = Eret
- guarda StartAddress do filho em TabelaProcessosSO
- copia informacao do pai
- insere filho na FilaProntos
- empilha pid-filho na pilha do pai
- empilha 0 na pilha do filho
- retorna ao programa do pai

pilha do pai

pilha do filho

admitindo retorno do resultado no topo da pilha

– tambem pode ser retornado num registador do CPU

sequência de passos no fork()

Utilização do fork

- Criar várias instâncias do mesmo programa
 - p. ex: lançar o *login* em vários terminais

Utilização do fork

- Criar várias instâncias do mesmo programa
 - p. ex: lançar o *login* em vários terminais
- Tirar partido da multiprogramação
 - p. ex: um programa inclui diversas acções que podem ser executadas em concorrência

Utilização do fork

- Criar várias instâncias do mesmo programa
 - p. ex: lançar o *login* em vários terminais
- Tirar partido da multiprogramação
 - p. ex: um programa inclui diversas acções que podem ser executadas em concorrência
- Combinar **fork** + **exec** para criar processos com novos programas
 - (antes do **exec**, o novo processo pode alterar o ambiente para o novo programa)

EXEC

Executar um programa: exec

Num processo existente:

- Cria um novo mapa de memória para o processo (substitui o antigo mapa)
 - na prática, passa a executar um novo programa
- Os restantes atributos do processo mantêm-se:
 - atributos e canais de I/O (há exceções)
- Exemplo:

```
execve("/bin/ls", argv, environ);
```

Mapa de memória virtual do processo

Execução de novo programa

Exemplo de exec

1 processo 1 programa

```
main()
{ printf( 'executing ls\n' );
  execl( '/bin/ls', 'ls', '-l', (char *) 0 );
}
```

← PC

ANTES

o mesmo processo
outro programa

DEPOIS

```
/*primeira instrucao do programa*/
/*indicado no ficheiro executavel*/
/*      ls
```

← PC

*/

Chamadas de fork e exec

int fork(void); -- uma só função

exec: – uma família de funções que recorrem a uma única chamada ao SO **execve()**

Só diferem no modo como especificam os argumentos e as variáveis de ambiente:

execl: lista de argumentos

execv: vector de apontadores p/ argumentos

execp: variável PATH

execve: vector para variáveis de ambiente

execve e Companhia

- **Funções de biblioteca:**

```
execl(char *path, char *arg0, char *arg1, ...)
```

```
execle(char *path, char *arg0, char *arg1, ..., NULL,  
                                               char *envp[])
```

```
execv(char *path, char *argv[])
```

```
execlp(char *file, char *arg0, char *arg1, ...)
```

```
execvp(char *file, char *argv[])
```

- as duas últimas usam as directorias indicadas em PATH (do ambiente corrente do processo) para procurar file

execl: args como uma lista terminada por NULL

e um pathname para o executável

```
int execl (char *path,  
           char *arg1, ..., char *argn,  
           NULL);
```

execlp: só precisa do filename para o executável

```
int execlp (char *file,  
            char *arg1, ..., char *argn,  
            NULL);
```

**execv: um array de argumentos
e um pathname para o executável**

```
int execv(char *path, char *argv[]);
```

execvp: só um filename para o executável

```
int execvp(char *file, char *argv[]);
```

```
main()
{ printf(´´executing ls\n´´);
  execl(´´/bin/ls´´, ´´ls´´, ´´-l´´, NULL);

  /*se retorna aqui: houve um erro*/
  perror(´´execl failed to run ls´´);
  exit(1);
}
```

```

main()
{ char *av[] = { "ls", "-l", NULL};

ou av[0] = "ls"
  av[1] = "-l"
  av[2] = NULL

/* os argumentos num vector de strings */

  execv("/bin/ls", av);

/*se retorna aqui: houve um erro*/
  perror("execv failed to run ls");
  exit(1);
}

```

fork + exec*

```
pid = fork();
switch (pid)
{
  case 0:
    execl("/bin/ls", "ls", "/bin", NULL);
    perror("ls");
    exit(1);
  case -1: perror("fork");
          break;
  default:
    printf("Criei o processo %d\n", pid);
}
}
```

sequência `fork()` + `execve()`

FORK

mapa do pai
duplicado para
o filho
copia privada

retorna um valor
de pid no pai
diferente do valor
retornado no filho

o filho herda uma
copia dos canais

pid do pai difere
do pid do filho
2 processos com
igual programa

EXEC

mapa do invocador
esmagado e criado um
novo mapa para um
novo programa executavel

nunca retorna
excepto em caso
de erro

mantem os canais
abertos (por omissao)

pid mantem-se
pois o processo nao mudou
o programa e´ que mudou

fork vs. execve

fork

execve

mapa mem. pai copiado para filho	mapa de mem. substituído pelo novo programa
retorna pid do filho ao pai (filho recebe zero)	nunca retorna (só em caso de erro)
pid filho diferente do do pai (processos diferentes!)	o pid mantém-se (mesmo processo!)
filho herda uma copia dos canais de i/O	mantém os mesmos canais (mesmo processo!)

Wait e waipid

```
int wait(int *status);
```

Aguarda a terminação de um dos filhos

```
int waitpid(int pid, int *status, int options);
```

Se `pid == -1` → **waitpid** é igual a **wait**

Se `pid > 0` → aguarda o filho indicado por `pid`

Options: **WNOHANG**: (*wait with no hang*)

devolve 0 e retorna de imediato, se filho ainda não acabou

Esperar pela terminação

- `int wait(int *status)`
 - aguarda pela terminação de um dos filhos
 - `status`: código de terminação do processo: se terminou com `_exit` pode-se obter o *exit status*

Pai aguarda terminação do filho

wait: cenários possíveis

- O pai e o filho: executados concorrentemente em multiprogramação.

Cenários possíveis:

1. Pai chega primeiro à chamada de `wait`
 - fica bloqueado até o filho chamar `_exit`
2. Filho chama `_exit` antes do pai chamar `wait`
 - o filho fica **ZOMBIE** (*defunct*)
 - quando pai chamar `wait`, não bloqueia, e o resíduo do filho é eliminado.
3. Pai não chama `wait` e termina
 - o filho fica **ÓRFÃO**: é adoptado pelo `init`

Árvore de processos no Unix

Exemplo de fork e exec

```
main()
{ int pid;

  pid = fork();

  if (pid > 0) { /* pai */
    wait( (int *) 0 );
    printf( 'ls completed\n' );
    exit(0);
  }

  if (pid == 0) { /* filho */
    execl( '/bin/ls', 'ls', '-l', (char *) 0 );
    .....
  }
  ..... /* se pid < 0 */
}

o mesmo programa
```

Exemplo com execl

```
pid = fork();
switch (pid)
{
    case 0:
        chdir("/bin");
        execl("/bin/ls", "ls", NULL);
        printf(stderr, "erro no execl\n");
    case -1: perror("fork");
        break;
    default:
        printf("Criei o %d\n", pid);
        wait( &st );
        if ( WIFEXIT(st) )
            printf("exit status: %d\n", WEXITSTATUS(st) );
}
```

Exemplo com execvp

```
pid = fork();
switch (pid)
{
    case 0:
        { char *av[3];

          av[0]="ls"; av[1]="/bin"; av[2]=NULL;
          execvp( "ls", av );
          perror( "exec ls" );
          exit(1);
        }
    case -1: perror("fork");
            break;
    default:
        wait( &st );
}
}
```

Shell: recebe comandos do teclado

Exemplo de *Shell* simplificado

```
while (true) {  
    read_command(command, params);  
    if (fork () > 0)    -- cria 1 processo  
        wait (&status);    -- o pai espera  
    else                -- o filho executa o comando  
        execv(command, params);  
}
```

cp file1 file2 na linha de comandos

main(argc, argv) no programa