

IP – Semana 2 – Lista de Problemas
(alunos em 1ª inscrição)

Miguel Goulão

miguel.goulao@di.fct.unl.pt

Objectivos

- No final da 2ª semana, o aluno deverá ser capaz de:
 - Usar o BlueJ na construção de classes simples, definindo:
 - Constantes (públicas)
 - Variáveis de instância (privadas)
 - Usando tipos elementares como boolean, int, float e double
 - Múltiplos construtores de instâncias da classe (públicos)
 - Operações modificadoras e de consulta (públicas)
 - Listas de parâmetros de operações
 - Chamadas a operações da classe dentro de outras operações
 - Operações aritméticas na implementação de métodos
 - Usando, quando necessário, operações da biblioteca Math
 - Operações lógicas na implementação dos métodos
 - Variáveis locais/temporárias dentro dos métodos

Especificação de interfaces

MARS ROVER CÍRCULO

Mars Rover

Mars Rover

- Defina em Java uma classe MarsRover cujos objectos têm a funcionalidade indicada.
- Programe a sua classe no BlueJ.
- Teste um (ou vários) objectos MarsRover, e verifique se se comportam como esperado.



Mars Rover

- O MarsRover
 - É um veículo de exploração do planeta Marte.
 - Desloca-se num plano imaginário sobreposto à superfície do planeta, em que cada posição é indicada por um par de coordenadas (números reais).
 - Uma das funcionalidades do MarsRover é medir as distâncias (em linha recta) entre vários pontos no terreno.

Mars Rover

- Cada objecto MarsRover
 - Conhece a sua posição no terreno:
 - A posição é indicada por um par de coordenadas X, Y
 - Conhece a sua direcção de deslocação
 - A direcção é indicada por um ângulo α
- Operações reconhecidas (interface do MarsRover):
 - `void moveForward(double distance)`
 - `void setHeading(double angle)`
 - `void mark()`
 - `double getXPos()`
 - `double getYPos()`
 - `double getHeading()`

Mars Rover

void moveForward(**double** distance)

O Rover avança `distance` unidades na direcção corrente

void setHeading(**double** angle)

O Rover vira-se para a direcção absoluta `angle`.

O ângulo deverá ser indicado em graus.

double getXPos()

Consultar o valor da coordenada X.

double getYPos()

Consultar o valor da coordenada Y.

double getHeading()

Consultar o valor da orientação do Rover.



Mars Rover

void mark()

O Rover regista o ponto corrente como ponto base

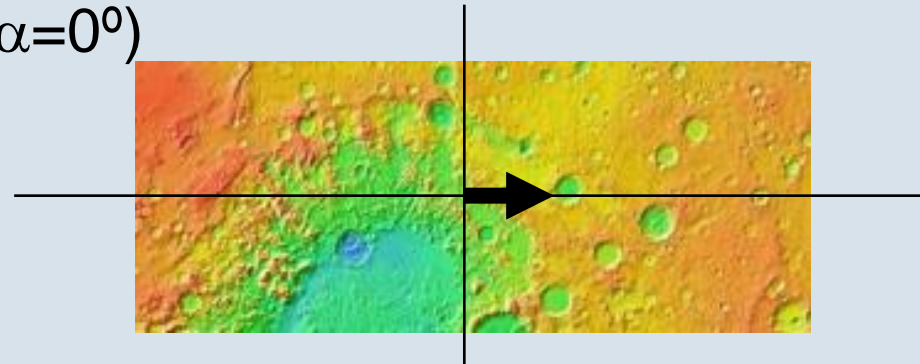
double getDistance()

O Rover indica a distância (em linha recta) entre o último ponto base marcado e a sua posição corrente.

Quando é criado, cada objecto MarsRover

Encontra-se na origem do plano ($X=0, Y=0$)

Encontra-se virado para leste ($\alpha=0^\circ$)



Mars Rover

```
MarsRover r = new MarsRover();
```

```
r.getXPos();
```

```
0.0 (double)
```

```
r.getYPos();
```

```
0.0 (double)
```

```
r.setHeading(90);
```

```
r.moveForward(1.0);
```

```
r.getXPos();
```

```
6.123233995736766E-17 (double)
```

```
r.getYPos();
```

```
1.0 (double)
```

```
r.moveForward(-2);
```

```
r.getYPos();
```

```
-1.0 (double)
```

```
r.getXPos();
```

```
-6.123233995736766E-17 (double)
```

```
r.mark();
```

```
r.moveForward(2);
```

```
r.getDistance();
```

```
2.0 (double)
```

```
r.setHeading(0);
```

```
r.moveForward(2);
```

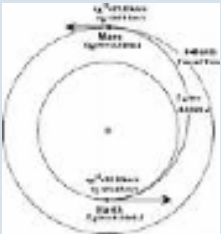
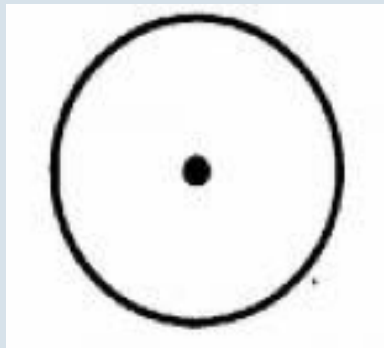
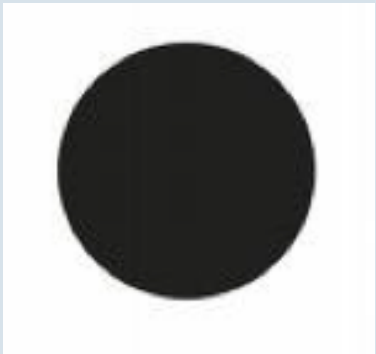
```
r.getDistance();
```

```
2.8284271247461903 (double)
```

Círculo

Círculo

- Defina em Java uma classe Circle cujos objectos têm a funcionalidade indicada.
- Programe a sua classe no BlueJ.
- Teste um (ou vários) objectos Circle, e verifique se se comportam como esperado.



Círculo

- Um círculo define-se por
 - Um ponto no plano (par de coordenadas X, Y) indicando o centro
 - O comprimento do raio
- Pretende-se construir círculos de várias maneiras:
 - Dados o seu centro e raio
 - Dado o seu raio
 - centro será na origem do plano
 - Sem indicar nada
 - centro será na origem do plano e o raio será unitário

Círculo

- Operações reconhecidas (interface do Circle):

```
double getPerimeter()
```

```
double getArea()
```

```
double getRadius()
```

```
double getXCenter()
```

```
double getYCenter()
```

```
boolean ptInCircle(double x, double y)
```

```
void translate(double dx, double dy)
```

Círculo

double getPerimeter()

Devolve o perímetro do círculo

double getArea()

Devolve a área do círculo

double getRadius()

Devolve o comprimento do raio do círculo

double getXCenter()

Devolve a abcissa do centro

double getYCenter()

Devolve a ordenada do centro

boolean ptInCircle(**double** x, **double** y)

Indica se o ponto (x,y) se encontra no círculo

void translate(**double** dx, **double** dy)

Desloca o círculo segundo o vector <dx,dy>

Círculo

```
Circle c = new Circle();  
c.getRadius()  
1.0 (double)  
c.getArea()  
3.141592653589793 (double)  
c.translate(1,1);  
c.getArea()  
3.141592653589793 (double)  
c.ptInCircle(-1,-1)  
false (boolean)  
c.getXCenter()  
1.0 (double)  
c.getYCenter()  
1.0 (double)
```

```
Circle d = new Circle(1,1,10);  
d.getArea()  
314.1592653589793 (double)  
d.translate(1,2);  
d.getXCenter()  
2.0 (double)  
d.getYCenter()  
3.0 (double)  
d.getArea()  
314.1592653589793 (double)  
Circle e = new Circle(5);  
e.getRadius()  
5.0 (double)
```


Múltiplos Construtores

```
class Circle {  
    ... ;  
  
    Circle() {...; }  
  
    Circle(double radius) { ... ; }  
  
    Circle(double cx, double cy, double radius) {  
        ... ;  
    }  
  
    ...  
}
```

- É possível definir na mesma classe quantos construtores quisermos, para cobrir as várias maneiras pretendidas de criar os objectos.
- Todos os construtores têm o mesmo nome (o nome da classe) mas são distinguidos pelos parâmetros que possuem